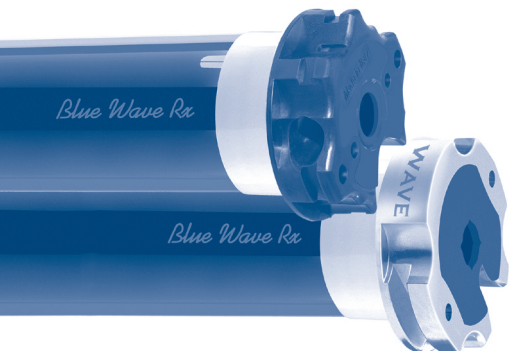


CHERUBINI

tocco italiano dal 1947



Blue Wave RX



MOTORE TUBOLARE CON FINECORSIA
ELETTRONICO PER TENDE DA SOLE

I

TUBULAR MOTOR WITH ELECTRONIC
LIMIT SWITCH FOR AWNINGS

GB

MARKISEN - ROHRMOTOR MIT
ELEKTRONISCHER ENDLAGENEINSTELLUNG

D

MOTEUR TUBULAIRE POUR STORES
AVEC CONTACT DE FINS DE COURSE ÉLECTRONIQUES

F

MOTOR TUBULAR PARA TOLDO
CON FIN DE CARRERA ELECTRÓNICO

E

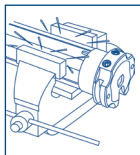


ISTRUZIONI - INSTRUCTIONS - EINSTELLANLEITUNGEN
INSTRUCTIONS - INSTRUCCIONES

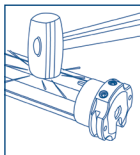
Sommaire

Consignes de sécurité	p. 67
Instructions d'utilisation et d'installation	p. 68
Préparation du moteur	p. 69
Connexions électriques	p. 70
Émetteurs compatibles	p. 71
Légende des symboles	p. 71
Explication des séquences de commande	p. 72
Fonction d'ouverture/fermeture de la programmation émetteur	p. 73-74
Mémorisation du premier émetteur	p. 75
Désactivation automatique de la mémorisation du premier émetteur	p. 75
Réglage des fins de course	p. 76
Réglage du fin de course de fermeture	p. 76
Réglage du fin de course d'ouverture	p. 76
Annulation des positions des fins de course	p. 77
Annulation du fin de course de fermeture	p. 77
Annulation du fin de course d'ouverture	p. 77
Annulation totale des positions des fins de course	p. 77
Réglage de la position intermédiaire	p. 78
Annulation de la position intermédiaire	p. 78
Réglage de la force de fermeture	p. 79
Mémorisation d'autres émetteurs	p. 79
Annulation d'un seul émetteur	p. 79
Annulation totale de la mémoire des émetteurs	p. 80
Fonctions spéciales:	
Position intermédiaire supplémentaire	p. 81
Réglage de la position intermédiaire supplémentaire	p. 81
Modification de la position intermédiaire supplémentaire	p. 82
Annulation de la position intermédiaire supplémentaire	p. 82
Mémorisation temporaire de l'émetteur	p. 82
Mémorisation des émetteurs de poche A530058	p. 83
Fonction tension de la toile	p. 84
Schéma de câblage du moteur à 2 touches indépendantes	p. 85
Gestion modalité de commande du moteur par fil blanc MONTÉE-STOP-DESCENTE STOP / MONTÉE-DESCENTE / MONTÉE-DESCENTE avec "HOMME PRÉSENT"	p. 86
Gestion de la super-sensibilité en descente (uniquement pour les moteurs jusqu'à 25 Nm)	p. 86
Déclaration de conformité	p. 108

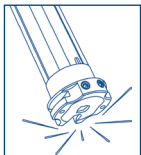
CONSIGNES DE SÉCURITÉ



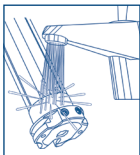
NON



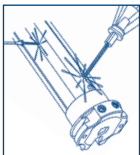
NON




NON



NON



NON

- Les moteurs série BLUE 35, BLUE 45 et BLUE 58 sont conçus pour la motorisation de volets roulants et stores, tout autre utilisation doit faire l'objet d'un accord de nos services techniques.
 - Ne pas écraser, frapper ou faire tomber le moteur tubulaire. Ne pas percer ou appliquer de vis sur toute la longueur du moteur tubulaire. Ne pas exposer aux intempéries, ni à aucun genre de liquide.
 - Le moteur série BLUE 35 doit être installé dans un tube de 40 mm minimum.
 - Le moteur série BLUE 45 doit être installé dans un tube de 50 mm minimum.
 - Le moteur série BLUE 58 doit être installé dans un tube de 70 mm minimum.
 - Respecter la distance de sécurité de 40 cm entre le store complètement ouvert et tout objet fixe.
 - Le choix du moteur, dans son application, doit être compatible avec les données indiquées sur le moteur même.
 - Le moteur tubulaire a été conçu pour un usage intermittent et pour un fonctionnement continu de 4 minutes maximum.
 - Réparations et démontages ne sont autorisés que dans nos ateliers ou en centre technique agréé.
 - L'installation doit être réalisée par un technicien compétent en respectant les normes de sécurité, surtout en ce qui concerne les branchements électriques.
 - Les dégâts dus à une mauvaise installation, mauvaise utilisation, défaut d'entretien, ou un mauvais branchement ne sont pas couverts par la garantie.
-  - En cas de dégât du câble d'alimentation, s'adresser à nos ateliers ou à un centre technique agréé pour remise en état, afin d'éviter tout danger.

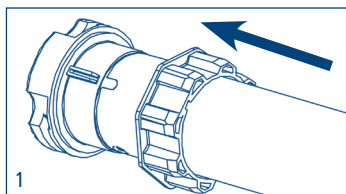
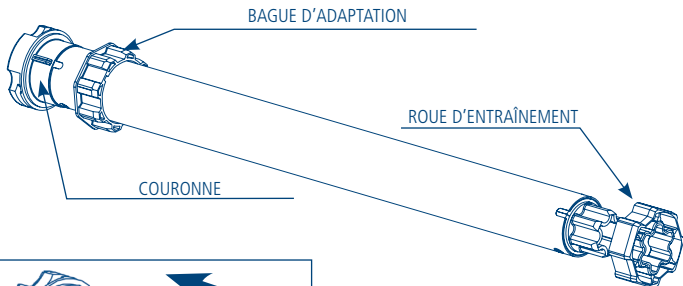
INSTRUCTIONS D'UTILISATION ET D'INSTALLATION

ATTENTION

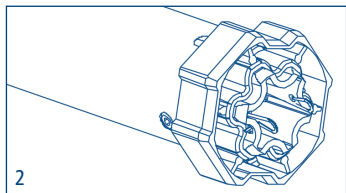
POUR LA SECURITE DES PERSONNES IL EST IMPORTANT DE RESPECTER LES INSTRUCTIONS SUIVANTES. CONSERVER CES INSTRUCTIONS. UNE INSTALLATION INCORRECTE PEUT CAUSER DES BLESSURES GRAVES

- L'appareil n'est pas destiné à être utilisé par des personnes (enfants inclus) qui ont des capacités physiques, mentales et sensorielles réduites, sans expérience ou sans connaissance de l'appareil à moins qu'elles puissent bénéficier d'une surveillance ou d'instructions provenant d'une personne responsable de leur sécurité. Faire attention à ce que les enfants ne jouent pas avec l'activation du store ou volet roulant.
- **NE PAS** laisser jouer les enfants avec les dispositifs de commande fixes. Ne pas laisser les émetteurs à la portée des enfants.
- Avant toute manutention, installation ou nettoyage des fenêtres couper l'alimentation du moteur tubulaire.
- Avant d'installer le moteur, enlever les câbles superflus et débrancher tout appareil non nécessaire pour le fonctionnement du moteur.
- Vérifier l'installation pour voir s'il y a des déséquilibres ou des signes d'usure ou de dommages dans les câbles ou les ressorts. **NE PAS** utiliser si une réparation ou un réglage sont nécessaires.
- L'interrupteur « sous tension » doit être fixé à une hauteur minimum de 1,5 mètre, à distance suffisante de tout objet en mouvement et à portée de vue du store ou du volet roulant commandé.
- Respecter les instructions données, en cas de doute consulter nos services techniques agréés.
- Pendant l'ouverture et la fermeture du store ou du volet roulant garder les personnes éloignées du rayon d'action.
- Volets roulants: faire attention en actionnant la manœuvre de secours car le volet roulant en position haute peut retomber si les ressorts sont faibles ou cassés.
- Les dispositifs de connexions, les supports et adaptations viennent en plus et sont fournis séparément. Pour l'utilisation et le choix veuillez consulter le catalogue "Moteurs tubulaires" ou nos services techniques agréés.
- Les commandes fixes doivent être installées en position visible.

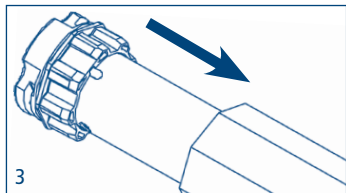
PRÉPARATION DU MOTEUR



1. Insérer la bague d'adaptation sur la couronne en insérant l'encoche dans le repère rainuré et pousser jusqu'en butée.



2. Monter la roue sur l'axe de sortie du moteur jusqu'à enclenchement du ressort d'arrêt.

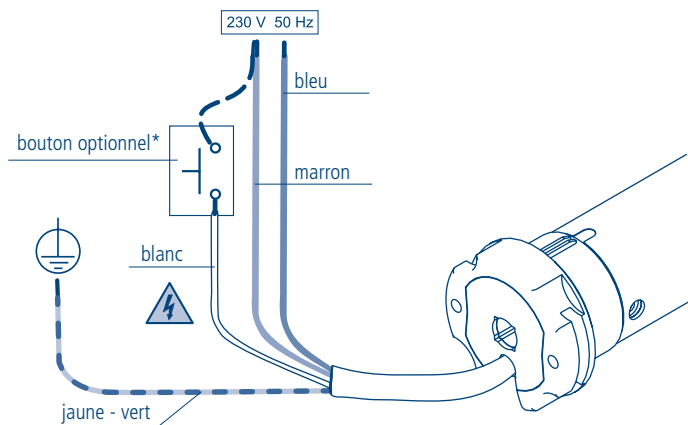


3. Introduire complètement le moteur dans le tube.

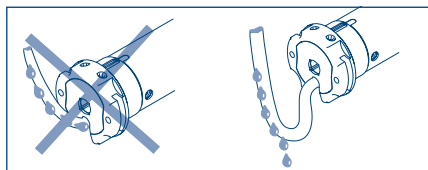
NB: En cas de tube rond ou lisse la roue doit être fixée au tube, cette opération est à la charge du monteur. Pour les autres tubes la fixation est facultative mais fortement conseillée.

CONNEXIONS ÉLECTRIQUES

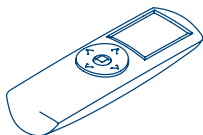
- Pour éviter des situations de danger ou des problèmes de fonctionnement, les éléments électriques de commande connectés au moteur doivent être de dimensions appropriées aux caractéristiques électriques du moteur lui-même.
- Les dispositifs de déconnexion doivent être prévus dans le réseau d'alimentation selon les règles d'installation nationales.
- Pour l'utilisation à l'extérieur l'appareil doit utiliser un câble avec désignation H05RN-F contenant au moins 2% de carbone.
- Si le fil blanc n'est pas utilisé il doit toujours être isolé. Il est dangereux de toucher le fil blanc quand le moteur est connecté à l'électricité.



*L'installation du bouton est facultative; la connexion peut être faite avec la phase (fil marron) ou avec le neutre (fil bleu) indifféremment. Le bouton permet d'actionner le moteur en mode séquentiel (montée, stop, descente, stop, ...).

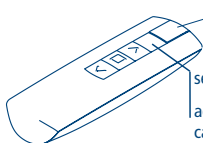


ÉMETTEURS COMPATIBLES



SKIPPER SENSO
SKIPPER LCD

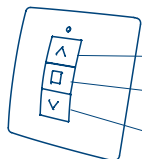
* voir les instructions spécifiques



sélection du canal

activation / désactivation du
capteur lumière - **SKIPPER P-LUX**

SKIPPER PLUS
SKIPPER P-LUX (pour WindTec Lux)

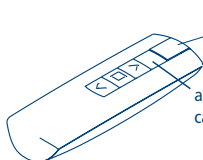


(A) montée

(B) stop

(C) descente

SKIPPER WALL



LED - **SKIPPER**

écran - **SKIPPER Lux**

activation / désactivation du
capteur lumière - **SKIPPER Lux**

SKIPPER
SKIPPER LUX (pour WindTec Lux)

LÉGENDE DES SYMBOLES



- rotation brève du moteur dans un sens



- rotation longue du moteur dans l'autre sens

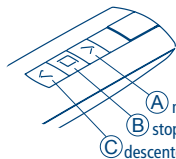


- double rotation brève du moteur



montée

descente



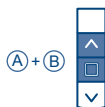
(A) montée

(B) stop

(C) descente



appuyer sur la touche A



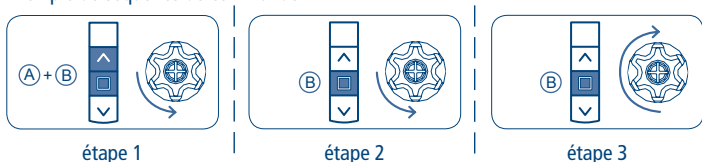
appuyer sur les touches A
et B simultanément

EXPLICATION DES SÉQUENCES DE COMMANDE

Les séquences se composent pour la plupart de trois étapes bien distinctes à l'issue desquelles le moteur indique par différents types de rotation si l'étape s'est achevée de façon positive ou négative. Cette section a pour objet d'expliquer les signalisations du moteur.

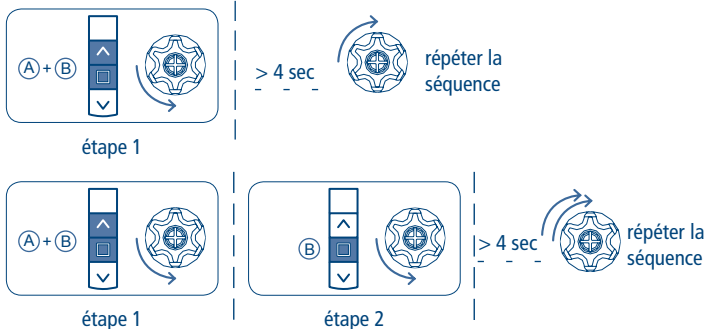
Les touches doivent être enfoncées comme le montre la séquence, sans laisser s'écouler plus de 4 secondes entre une étape et l'autre. Si le temps qui s'écoule dépasse les 4 secondes, la commande n'est pas acceptée et il faudra répéter la séquence.

Exemple de séquence de commande:



Comme le montre l'exemple, le moteur retourne à la position initiale par une seule rotation longue quand la séquence s'achève avec une issue positive. De fait, deux rotations brèves dans le même sens correspondent à une rotation longue dans le sens opposé. Le moteur retourne à la position initiale même si la séquence ne s'est pas achevée, en accomplissant dans ce cas une ou deux rotations brèves.

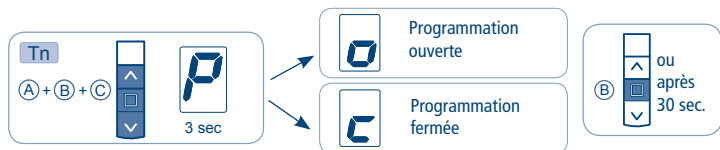
Exemples de séquences incomplètes:



FONCTION D'OUVERTURE/FERMETURE DE LA PROGRAMMATION ÉMETTEUR SKIPPER PLUS - SKIPPER LUX - SKIPPER P-LUX

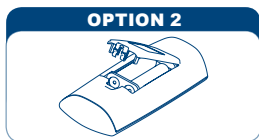
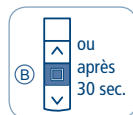
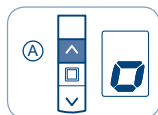
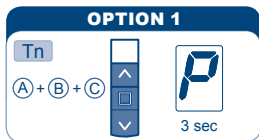
Pour éviter les modifications accidentelles sur la programmation du moteur pendant l'utilisation quotidienne de l'émetteur, la possibilité de programmation est automatiquement désactivée 8 heures après l'envoi de la dernière séquence (A+B ou B+C).

VÉRIFICATION DE L'ÉTAT DE LA FONCTION



Pour modifier l'état de la fonction voir les séquences ACTIVATION/DÉSACTIVATION

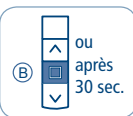
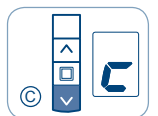
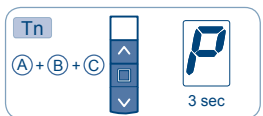
ACTIVATION DE LA PROGRAMMATION



Enlever et réinsérer une pile

Procéder avec la programmation selon le manuel d'instructions

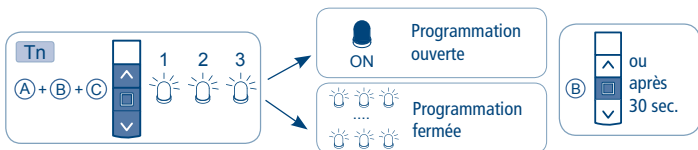
DÉSACTIVATION DE LA PROGRAMMATION



FUNCTION D'OUVERTURE/FERMETURE DE LA PROGRAMMATION ÉMETTEUR SKIPPER - SKIPPER WALL

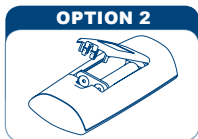
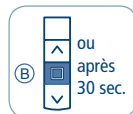
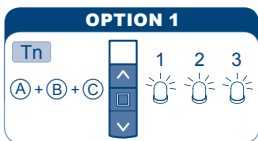
Pour éviter les modifications accidentelles sur la programmation du moteur pendant l'utilisation quotidienne de l'émetteur, la possibilité de programmation est automatiquement désactivée 8 heures après l'envoi de la dernière séquence (A+B ou B+C).

VÉRIFICATION DE L'ÉTAT DE LA FONCTION

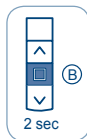


Pour modifier l'état de la fonction voir les séquences ACTIVATION/DÉSACTIVATION

ACTIVATION DE LA PROGRAMMATION



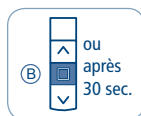
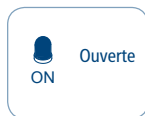
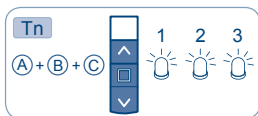
Enlever une pile



Réinsérer la pile

Procéder avec la programmation selon le manuel d'instructions

DÉSACTIVATION DE LA PROGRAMMATION

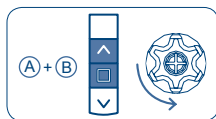


MÉMORISATION DU PREMIER ÉMETTEUR

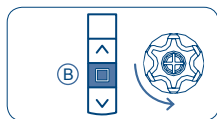
Cette opération ne peut être accomplie que quand le moteur est neuf ou après une annulation complète de la mémoire.

Pendant cette phase, mettre sous tension un seul moteur à la fois.

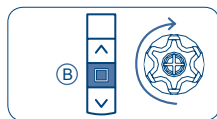
T1: Premier émetteur à mémoriser



T1



T1



T1 (2 sec)

DÉSACTIVATION AUTOMATIQUE DE LA MÉMORISATION DU PREMIER ÉMETTEUR

Chaque fois que le moteur est activé vous avez 3 heures pour faire la mémorisation du premier émetteur. Après cette période la possibilité de mémorisation de l'émetteur est désactivée. Pour réinitialiser le timer de cette fonction on doit couper et rétablir l'alimentation du moteur.

RÉGLAGE DES FINS DE COURSE

Les moteurs tubulaires Blue Wave RX disposent d'un système de fin de course électronique avec encodeur. Ce système assure une fiabilité élevée et une grande précision dans le maintien des positions. L'émetteur permet de régler très simplement les contacts de fin de course. Pendant le réglage, le moteur se déplace tant qu'on maintient pressée la touche de montée ou de descente et s'arrête dès qu'on relâche la touche. Une fois le réglage terminé, il suffit, pour actionner le moteur, d'appuyer brièvement sur la touche de montée et ou descente.

RÉGLAGE DU FIN DE COURSE DE FERMETURE

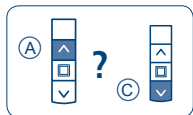
Après avoir mémorisé l'émetteur, il faut tout d'abord configurer la position de fermeture (fin de course haut). Pour ce faire, enrouler complètement le store jusqu'à la position de fermeture (pour les stores coffres, il faudra maintenir la touche pressée jusqu'à ce que le moteur s'arrête automatiquement à l'arrivée en butée).

Notes: - si le store est déjà complètement enroulé, il faudra le baisser au préalable de 20 cm environ.

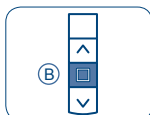
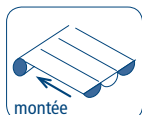
- pour enrouler le store, il pourra être nécessaire de se servir de la touche de descente puisque le sens correct de rotation ne sera pas identifié tant qu'on n'aura pas mémorisé la position de fermeture (fin de course haut).

Pour mémoriser la position de fermeture, maintenir la touche stop pressée (2 sec environ) jusqu'à ce que le moteur accomplisse un court mouvement de descente.

Tn: Émetteur mémorisé



Tn



Tn (2 sec)

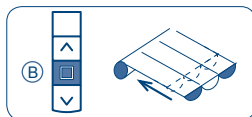


RÉGLAGE DU FIN DE COURSE D'OUVERTURE

Après avoir réglé la position de fermeture, porter le store en ouverture complète tout en maintenant pressée la touche de descente de l'émetteur. Les touches de montée/descente peuvent être utilisées pour régler avec précision la position d'ouverture (pour les pergolas, vous devrez maintenir le bouton jusqu'à ce que le moteur s'arrête automatiquement à l'ouverture maximale). Pour mémoriser la position d'ouverture, maintenir la touche stop pressée (2 sec environ) jusqu'à ce que le moteur accomplisse un court mouvement de montée.



Tn



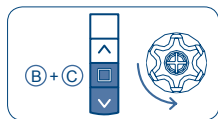
Tn (2 sec)

ANNULATION DES POSITIONS DES FINS DE COURSE

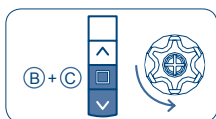
ANNULATION DU FIN DE COURSE DE FERMETURE

Pour annuler uniquement le fin de course de fermeture suivre la procédure ci-dessous puis procéder au "RÉGLAGE DU FIN DE COURSE DE FERMETURE".

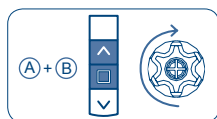
Tn: Émetteur mémorisé



Tn



Tn

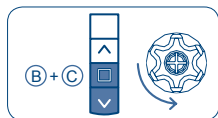


Tn (2 sec)

ANNULATION DU FIN DE COURSE D'OUVERTURE

Pour annuler uniquement le fin de course d'ouverture suivre la procédure ci-dessous puis procéder au "RÉGLAGE DU FIN DE COURSE D'OUVERTURE".

Tn: Émetteur mémorisé



Tn



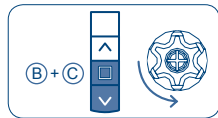
Tn



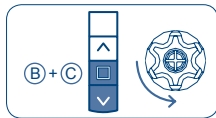
Tn (2 sec)

ANNULATION TOTALE DES POSITIONS DES FINS DE COURSE

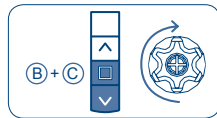
Tn: Émetteur mémorisé



Tn



Tn



Tn (4 sec)

NB: En annulant les fins de course, les paramètres de réglage de la force de fermeture sont maintenus (voir p. 79).

RÉGLAGE DE LA POSITION INTERMÉDIAIRE

Cette fonction facultative permet de placer le store dans une position intermédiaire préférée. Une fois la position intermédiaire mémorisée, il suffit, pour mettre le store dans cette position, d'appuyer sur la touche stop pendant 2 secondes.

Pour mémoriser la position intermédiaire, actionner le store jusqu'à la position souhaitée et alors maintenir la touche stop pressée (4 sec environ) jusqu'à ce que le moteur émette le signal de validation.

Tn: Émetteur mémorisé



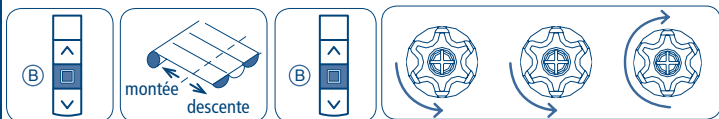
Tn (4 sec)

ANNULATION DE LA POSITION INTERMÉDIAIRE

L'annulation de la position intermédiaire peut être effectuée si l'on ne souhaite pas disposer de cette fonction, et elle est nécessaire dans les cas où l'on souhaite modifier la position intermédiaire déjà mémorisée.

Avant d'effacer la position intermédiaire il est nécessaire amener le store dans la position intermédiaire en appuyant sur la touche stop pendant 2 sec, donc appuyer de nouveau la touche stop (environs 4 sec) jusqu'à quand le moteur accomplisse un mouvement de confirmation.

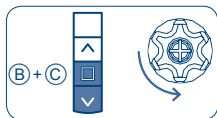
Tn: Émetteur mémorisé



Tn (2 sec)

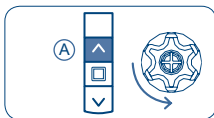
Tn (4 sec)

RÉGLAGE DE LA FORCE DE FERMETURE

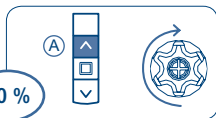


Tn

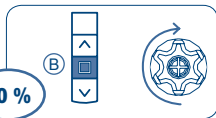
Ce système unique en son genre assure que les stores coffres restent parfaitement fermés sans le danger de soumettre la toile à une traction excessive. Le système fonctionne dans n'importe quel type d'application grâce à la possibilité de régler manuellement la force de fermeture. Le moteur Blue Wave RX est configuré à l'usine avec une valeur prédéterminée de la force de fermeture égale à 40 % du couple nominale (ex. 40 % de 50 Nm = 20 Nm). Cette valeur peut se modifier à travers l'émetteur, pour la réduire à 20 % ou l'augmenter à 70 % selon le résultat que l'on souhaite obtenir.



70 %



40 %



20 %

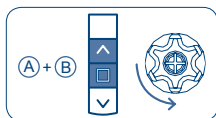
2 sec

MÉMORISATION D'AUTRES ÉMETTEURS

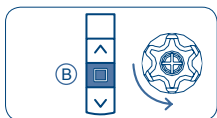
Il est possible de mémoriser jusqu'à 15 émetteurs y compris le capteur lumière/vent.

Tn: Émetteur mémorisé

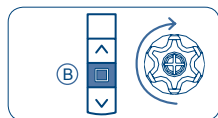
Tx: Émetteur à mémoriser



Tn



Tn

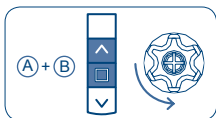


Tx (2 sec)

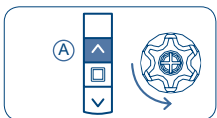
ANNULATION D'UN SEUL ÉMETTEUR

Il est possible d'annuler individuellement chaque émetteur mémorisé. Au moment où on annule le dernier le moteur retourne à sa position initiale. La même procédure s'applique à chaque canal de l'émetteur multicanaux: il suffit de sélectionner le canal à annuler avant d'accomplir la séquence.

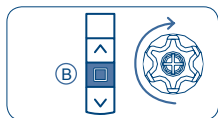
Tn: Émetteur à annuler



Tn



Tn



Tn (2 sec)

ANNULATION TOTALE DE LA MÉMOIRE DES ÉMETTEURS

L'annulation totale de la mémoire n'annule pas le réglage des fins de course.

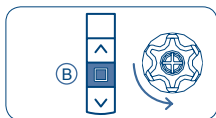
L'annulation totale de la mémoire peut s'effectuer de deux manières:

1) AVEC L'ÉMETTEUR

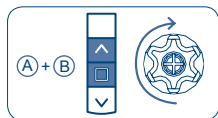
Tn: Émetteur mémorisé



Tn



Tn



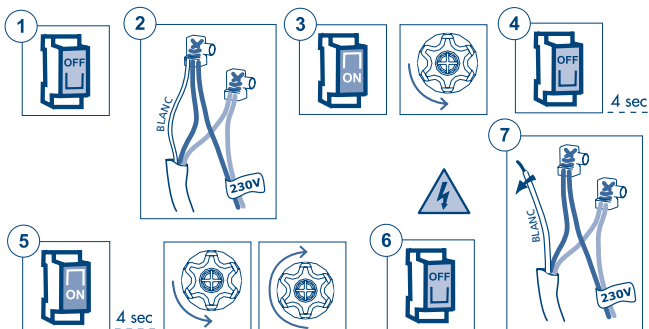
Tn (4 sec)

2) AVEC LE FIL AUXILIAIRE (BLANC)

Utiliser cette option en cas d'urgence ou quand on ne dispose pas d'un émetteur fonctionnant. Pour annuler la mémoire, il faut accéder au fil blanc du moteur. La séquence d'opération est la suivante:

- 1) Mettre le moteur hors tension, par exemple à travers l'interrupteur général.
- 2) Connecter le fil blanc du moteur au fil marron (phase) ou au fil bleu (neutre).
- 3) Mettre sous tension le moteur, qui accomplira une rotation courte dans un sens.
- 4) Mettre le moteur hors tension pendant au moins 4 secondes.
- 5) Mettre sous tension le moteur qui, après 4 secondes environ, accomplira une rotation courte dans un sens et une rotation plus longue dans le sens contraire.
- 6) Mettre le moteur hors tension.
- 7) Séparer le fil blanc du fil marron/bleu. Bien isoler le fil blanc avant de le connecter à l'électricité.

Il est alors possible de procéder à la mémorisation du premier émetteur.



POSITION INTERMÉDIAIRE SUPPLÉMENTAIRE

La position intermédiaire supplémentaire est utile pour faire ouvrir le store automatiquement à une position intermédiaire, à travers le capteur WindTec Lux, quand la lumière ambiante dépasse le seuil programmé. La position intermédiaire supplémentaire est destinée uniquement à être utilisée en combinaison avec l'automatisme lumière provenant du capteur WindTec Lux.

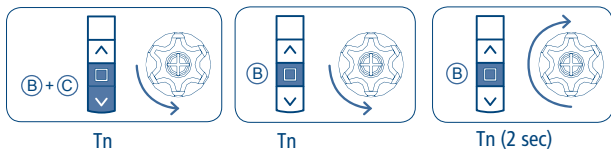
Il n'y a pas de commande manuelle permettant de porter le store dans cette position

Il reste possible de programmer la position intermédiaire actuelle avec la commande B (2 sec). Si la position intermédiaire supplémentaire n'est pas programmée, l'automatisme lumière du capteur WindTec Lux (si habilité) fait ouvrir complètement le store. Lors de la réalisation du test du capteur WindTec Lux (touche Set), les mouvements du moteur ne tiennent pas compte de la position intermédiaire supplémentaire: le store se place toujours à la moitié de la course et, si la lumière est au-dessus du seuil, il s'ouvre complètement.

RÉGLAGE DE LA POSITION INTERMÉDIAIRE SUPPLÉMENTAIRE

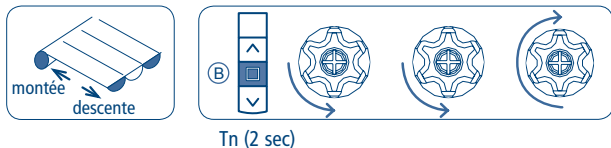
Après avoir mémorisé les fins de course, exécuter la séquence de commande:

Tn: Émetteur mémorisé



À partir de ce moment, le moteur bouge dans le mode "HOMME PRÉSENT". Cela permet d'exécuter avec précision la mise au point de la position intermédiaire supplémentaire. Accomplir les opérations suivantes:

- Actionner le store jusqu'à la position d'ouverture souhaitée.
- Tenir la touche B de l'émetteur enfoncée 2 secondes, jusqu'à ce que le moteur donne le signal de confirmation.



À partir de ce moment, quand le WindTec Lux commande l'ouverture du store avec l'automatisme lumière (si habilité), le store se porte à la position intermédiaire supplémentaire.

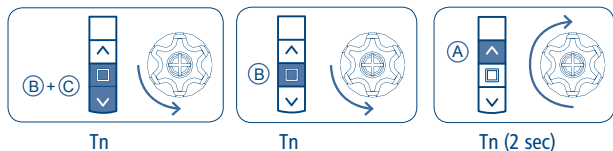
MODIFICATION DE LA POSITION INTERMÉDIAIRE SUPPLÉMENTAIRE

Pour modifier la position intermédiaire supplémentaire, répéter la séquence décrite ci-dessus.

ANNULATION DE LA POSITION INTERMÉDIAIRE SUPPLÉMENTAIRE

Pour annuler la position intermédiaire supplémentaire, exécuter la séquence de commande:

Tn: Émetteur mémorisé



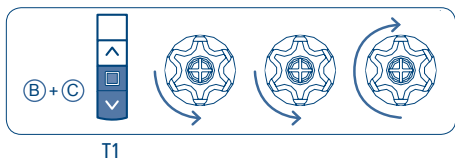
MÉMORISATION TEMPORAIRE DE L'ÉMETTEUR

Cette fonction permet de mémoriser un émetteur de façon temporaire, par exemple pour permettre la mise au point des fins de course lors du montage à l'usine. L'émetteur définitif pourra être mémorisé par la suite à travers la séquence de commande correspondante (voir: "MÉMORISATION DU PREMIER ÉMETTEUR"). Les opérations décrites ci-dessous ne peuvent être réalisées que quand le moteur est neuf d'usine ou après un effacement complet de la mémoire (voir: "ANNULATION TOTALE DE LA MÉMOIRE DES ÉMETTEURS"). Pour s'assurer que la programmation temporaire ne soit utilisée que lors des phases d'installation ou de mise au point et pas pendant l'utilisation quotidienne, le moteur ne permet d'effectuer que les opérations ci-dessous et que dans les limites de temps indiquées. Mettre le moteur sous tension; s'assurer qu'aucun autre moteur sous tension et ayant la mémoire vide n'est présent dans le rayon d'action de l'émetteur.

Dans les 30 secondes suivant l'allumage du dispositif, appuyer simultanément sur les touches B et C jusqu'à ce que le moteur donne le signal de confirmation.

L'émetteur restera mémorisé 5 minutes, pendant que le moteur est sous tension. Une fois les 5 minutes écoulées ou si le moteur est mis hors tension, l'émetteur sera effacé.

T1: Premier émetteur à mémoriser



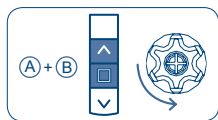
MÉMORISATION DES ÉMETTEURS DE POCHE A530058

N.B. l'émetteur de poche ne peut être utilisé que comme émetteur secondaire.
Il faut donc avoir complété l'apprentissage du moteur avec un émetteur Cherubini (Skipper - émetteur à 3 touches Montée-Descente-Stop) avant de procéder à la mémorisation.

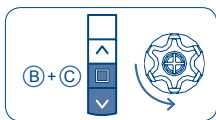
MÉMORISATION D'UNE TOUCHE SUR L'ÉMETTEUR DE POCHE

Tn: Émetteur mémorisé

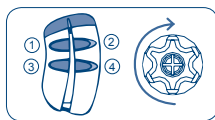
Tx: Émetteur de poche à mémoriser



Tn



Tn



Tx (2 sec)

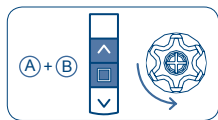
À la dernière phase de la séquence, presser la touche souhaitée sur l'émetteur de poche pendant 2 secondes. L'émetteur peut alors commander le moteur en mode sequentiel (MONTÉE - STOP - DESCENTE - STOP). Pour associer les autres touches, répéter la séquence décrite. Chaque touche peut être associée à un moteur Blue Wave RX.

ANNULATION D'UNE TOUCHE SUR L'ÉMETTEUR DE POCHE

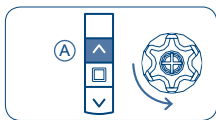
Il est possible d'effacer une à une toutes les touches mémorisées avec cette séquence:

Tn: Émetteur mémorisé

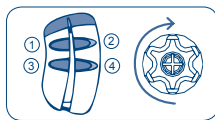
Tx: Émetteur de poche avec une touche à annuler



Tn



Tn



Tx (2 sec)

Le moteur exécutera un mouvement de validation et la fonction associée à la touche pressée (pendant 2 sec) sera effacée.

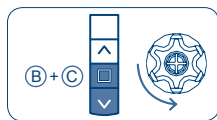
FONCTION TENSION DE LA TOILE

Avec cette fonction activée, une fois le store arrivé à son fin de course bas le moteur va effectuer un mouvement inverse (de la valeur programmée) a fin de tendre la toile. Spécialement utile pour les stores pergola.

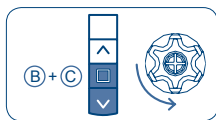
NB: Cette position optionnelle de la tension de la toile ne peut être programmée qu'après la mémorisation des positions du fin de course.

MISE EN ROUTE DE LA PROCÉDURE DE MÉMORISATION DE LA POSITION OPTIONNELLE

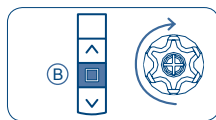
Tn: Émetteur mémorisé



Tn



Tn

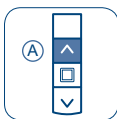


Tn (2 sec)

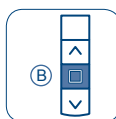
Cette séquence porte le store à l'ouverture maximale et prépare le moteur pour le fonctionnement en modalité "HOMME PRÉSENT" pour permettre un réglage millimétrique de la tension de la toile.

RÉGLAGE ET VALIDATIONS DE LA POSITION OPTIONNELLE

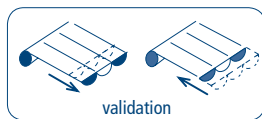
Tn: Émetteur mémorisé



Tn



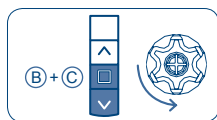
Tn (2 sec)



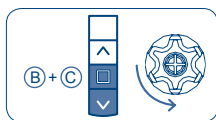
Après réglage et validation de la position de la tension de la toile, le store accomplit une ouverture jusqu'à la position maximale et un retour à la nouvelle position de fonctionnement qui vient d'être confirmée. À partir de ce moment, toutes les commandes à l'ouverture maximale du store s'achèveront par un mouvement dans le sens inverse.

ANNULATION DE LA FONCTION

Tn: Émetteur mémorisé



Tn



Tn

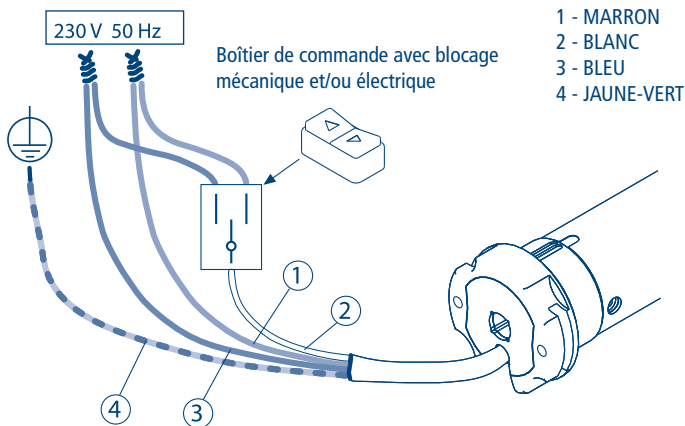


Tn (2 sec)

SCHEMA DE CABLAGE DU MOTEUR EN MODALITÉ MONTÉE-DESCENTE (touches montée-descente indépendantes)

Pour le branchement du boîtier de commande, utiliser exclusivement des boutons à interverrouillage électrique et mécanique afin d'empêcher la pression simultanée des deux touches.

Le moteur reconnaît automatiquement le type d'interrupteur (à 1 ou 2 touches) et sélectionne le mode de fonctionnement en conséquence.



PROGRAMMATION FILAIRE

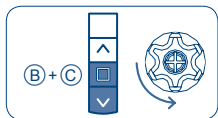
En utilisant le boîtier de commandes comme décrit sur cette page, il est possible de programmer le moteur à partir du fil blanc (programmation filaire). Pour connaître les procédures, demandez le manuel à votre distributeur.

GESTION MODALITÉ DE COMMANDE DU MOTEUR PAR FIL BLANC MONTÉE-STOP-DESCENTE-STOP/MONTÉE-DESCENTE MONTÉE-DESCENTE AVEC "HOMME PRÉSENT"

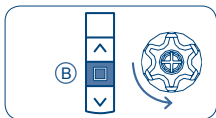
NB: Comme configuration par défaut, les moteurs sortent de l'usine préparés pour l'utilisation d'une seule touche (fonctionnement MONTÉE-STOP-DESCENTE-STOP). Il est toujours possible de modifier la configuration en passant à un fonctionnement du type MONTÉE-DESCENTE (pour 2 touches indépendantes) en exécutant la séquence ci-dessous.

MANIÈRE DE PROCÉDER POUR LE CHANGEMENT DE MODE DE COMMANDE

Tn: Émetteur mémorisé



Tn



Tn



Tn (2 sec)

Les configurations possibles sont au nombre de trois, disponibles dans l'ordre ci-dessous:
MONTÉE-STOP-DESCENTE-STOP (par défaut)

MONTÉE-DESCENTE (pour 2 touches indépendantes)

MONTÉE-DESCENTE avec "HOMME PRÉSENT" (pour 2 touches indépendantes)

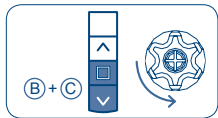
Pour passer d'une configuration à l'autre, répéter la séquence le nombre de fois nécessaire pour atteindre la configuration souhaitée.

GESTION DE LA SUPER-SENSIBILITÉ LORS DE LA DÉTECTION DES OBSTACLES EN DESCENTE uniquement pour les moteurs jusqu'à 25 Nm

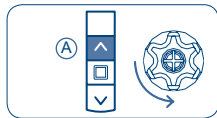
Le cas échéant - par exemple, pour les moustiquaires ou les toiles écran munis de poids de mise en tension - il est possible d'activer/désactiver une sensibilité très élevée pour la détection des obstacles en descente.

ACTIVER LA FONCTION DE SUPER-SENSIBILITÉ

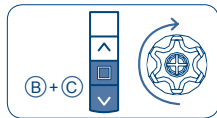
Tn: Émetteur mémorisé



Tn



Tn

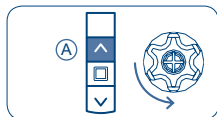


Tn (2 sec)

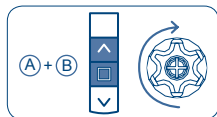
DÉSACTIVER LA FONCTION DE SUPER-SENSIBILITÉ



Tn



Tn



Tn (2 sec)

I Dichiarazione di conformità



La Ditta CHERUBINI S.p.A. sita in via Adige, 55 25081 Bedizzole (BS) ITALY, dichiara sotto la propria responsabilità che i motori tubolari serie BLUE WAVE RX, BLUE TRONIC RX sono conformi ai requisiti essenziali di Sicurezza e Compatibilità elettromagnetica delle Direttive:

Direttiva 2006/42/CE relativa alle macchine.

Direttiva 2004/108/CE concernente il ravvicinamento delle legislazioni degli Stati membri relative alla compatibilità elettromagnetica.

Direttiva 1999/5/CE riguardante le apparecchiature radio e le apparecchiature terminali di telecomunicazione e il reciproco riconoscimento della loro conformità.

Qualunque modifica apportata al prodotto senza nostra specifica autorizzazione invalida la presente dichiarazione.

Norme armonizzate applicate: EN 60335-1, EN 60335-2-97, EN 62233 - ETSI EN 301 489-1, ETSI EN 301 489-3 - ETSI EN 300 220-1, ETSI EN 300 220-2, ETSI EN 300 220-3.

Livello di pressione acustica continuo equivalente ponderato A: < 70 dB (A).

GB Declaration of conformity



Company CHERUBINI S.p.A. situated in via Adige, 55 25081 Bedizzole (BS) ITALY, declares under its sole responsibility that tubular motor BLUE WAVE RX, BLUE TRONIC RX series conform to the essential Safety and Electromagnetic Compatibility requirements of the UE Directives:

Directive 2006/42/EC on machinery.

Directive 2004/108/EC on the approximation of the laws of the Member States relating to electromagnetic compatibility.

Directive 1999/5/EC on radio equipment and telecommunications terminal equipment and the mutual recognition of their conformity.

This declaration becomes void if the unit is modified without Cherubini S.p.A. approval.

Harmonized Standards applied: EN 60335-1, EN 60335-2-97, EN 62233 - ETSI EN 301 489-1, ETSI EN 301 489-3 - ETSI EN 300 220-1, ETSI EN 300 220-2, ETSI EN 300 220-3.

A-weighted emission sound pressure level: < 70 dB (A).

D Konformitätserklärung



Das Unternehmen CHERUBINI S.p.A. befindet sich in Via Adige, 55 25081 Bedizzole (BS) ITALY, erklären in alleiniger Verantwortung auf das Product Rohrmotoren der Reihe BLUE WAVE RX, BLUE TRONIC RX, auf das sich diese Erklärung bezieht, den einschlägigen Sicherheits- und Gesundheitsanforderungen der EU-Richtlinie:

Richtlinie 2006/42/EG über Maschinen.

Richtlinie 2004/108/EG zur Angleichung der Rechtsvorschriften der Mitgliedstaaten über die elektromagnetische Verträglichkeit.

Richtlinie 1999/5/EG über Funkanlagen und Telekommunikationsendeinrichtungen und die gegenseitige Anerkennung ihrer Konformität.

Bei einer nicht mit uns abgestimmten Änderung des Geräts verliert diese Erklärung ihre Gültigkeit.

Angewandte harmonisierte Normen: EN 60335-1, EN 60335-2-97, EN 62233 - ETSI EN 301 489-1, ETSI EN 301 489-3 - ETSI EN 300 220-1, ETSI EN 300 220-2, ETSI EN 300 220-3.

Der A-bewertete Emissionschalldruckpegel: < 70 dB (A).

F Déclaration de conformité



La société CHERUBINI S.p.A. situé dans la Via Adige, 55 25081 Bedizzole (BS) ITALY, déclarons sous notre seule responsabilité que le produit moteurs tubulaires de la série BLUE WAVE RX, BLUE TRONIC RX faisant l'objet de la déclaration sont conformes aux prescriptions fondamentales en matière de sécurité et de santé stipulées dans les Directives européennes de:

Directive 2006/42/CE relative aux machines.

Directive 2004/108/CE relative au rapprochement des législations des États membres concernant la compatibilité électromagnétique.

Directive 1999/5/CE concernant les équipements hertziens et les équipements terminaux de télécommunications et la reconnaissance mutuelle de leur conformité.

Toute modification portée sur ce produit sans l'accord express de Cherubini S.p.A. supprime la validité de ce certificat.

Normes harmonisées appliquées: EN 60335-1, EN 60335-2-97, EN 62233 - ETSI EN 301 489-1, ETSI EN 301 489-3 - ETSI EN 300 220-1, ETSI EN 300 220-2, ETSI EN 300 220-3.

Niveau de pression acoustique d'émission pondéré A: < 70 dB (A).

E Declaración de conformidad



La compañía CHERUBINI S.p.A. situado en via Adige, 55 25081 Bedizzole (BS) ITALY, declara bajo responsabilidad propia que el producto motores tubulares de la serie BLUE WAVE RX, BLUE TRONIC RX a los cuales se refiere la presente declaración corresponde a las exigencias básicas de las normativa UE:

Directiva 2006/42/CE relativa a las máquinas.

Directiva 2004/108/CE relativa a la aproximación de las legislaciones de los Estados miembros en materia de compatibilidad electromagnética.

Directiva 1999/5/CE sobre equipos radioeléctricos y equipos terminales de telecomunicación y reconocimiento mutuo de su conformidad.

En caso de realizar cualquier modificación en la presente mercancía sin Cherubini S.p.A. previa autorización, esta declaración pierde su validez.

Normas armonizadas aplicadas: EN 60335-1, EN 60335-2-97, EN 62233 - ETSI EN 301 489-1, ETSI EN 301 489-3 - ETSI EN 300 220-1, ETSI EN 300 220-2, ETSI EN 300 220-3.

Nivel de presión acústica de emisión ponderado A: < 70 dB (A).

CHERUBINI S.p.A.

Via Adige 55
25081 Bedizzole (BS) - Italy
Tel. +39 030 6872.039 | Fax +39 030 6872.040
info@cherubini.it | www.cherubini.it

CHERUBINI Iberia S.L.

Avda. Unión Europea 11-H
Apdo. 283 - P. I. El Castillo
03630 Sax Alicante - Spain
Tel. +34 (0) 966 967 504 | Fax +34 (0) 966 967 505
info@cherubini.es | www.cherubini.es

CHERUBINI France S.a.r.l.

ZI Du Mas Barbet
165 Impasse Ampère
30600 Vauvert - France
Tél. +33 (0) 466 77 88 58 | Fax +33 (0) 466 77 92 32
info@cherubini.fr | www.cherubini.fr

CHERUBINI Deutschland GmbH

Siemensstrasse, 40 - 53121 Bonn - Deutschland
Tel. +49 (0) 228 962 976 34 / 35 | Fax +49 (0) 228 962 976 36
info@cherubini-group.de | www.cherubini-group.de

