

NET230N



Quadro di comando programmabile

Istruzioni d'uso ed avvertenze



Programmable control board

Operating instructions and warnings



Armoire de commande programmable

Notice d'emploi et avertissements



Cuadro de maniobra programable

Instrucciones de uso y advertencias



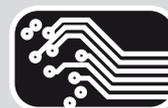
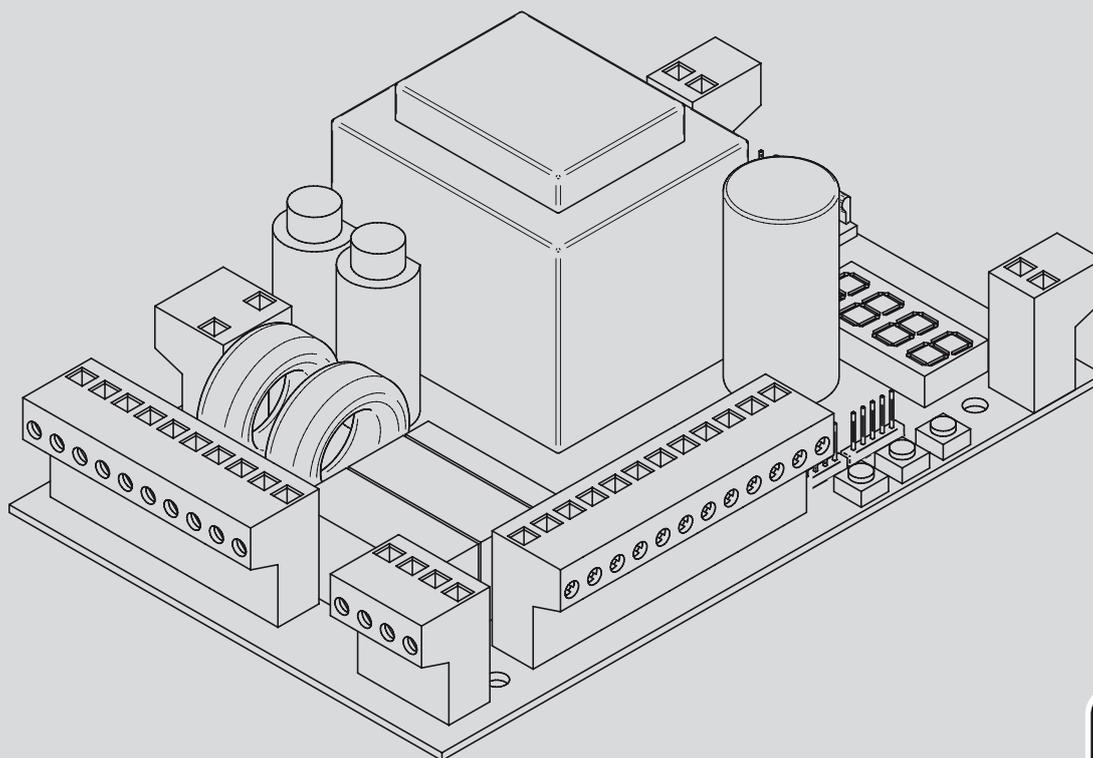
Quadro de comando programável

Instruções para utilização e advertências



Uniwersalna centrala sterująca

Instrukcja montażu i użytkowania



NET230N

Armoire de commande universel pour moteurs 230V

Notice d'emploi et avertissements

INDEX

1	Récapitulatif des avertissements	37	7	Programmation Avancée	47
2	Description du Produit	38	8	Messages affichés sur le Display	53
3	Données Techniques	38	9	Essai d'Installation	53
4	Configuration	39	10	Élimination du Produit	53
5	Branchements Électriques	40			
6	Programmation Standard	43			

1 RÉCAPITULATIF DES AVERTISSEMENTS

Vous devez les lire attentivement. L'inobservation des avertissements suivants peut rendre certaines situations dangereuses.

⚠ ATTENTION L'utilisation du produit dans des conditions anormales non prévues par le constructeur peut se révéler potentiellement dangereuse. Par conséquent, respectez les conditions prévues dans les présentes instructions.

⚠ ATTENTION DEA System vous rappelle que le choix, la position et l'installation de tous les dispositifs et les matériaux qui constituent l'ensemble complet de la fermeture, doivent être exécutés conformément aux Directives Européennes 2006/42/CE (Directive Machines) et ses modifications ultérieures, 2004/108/CE (compatibilité électromagnétique), 2006/95/CE et ses modifications ultérieures (appareils électriques à basse tension). Dans tous pays extracommunautaires, non seulement vous devez suivre les normes spécifiques en vigueur mais, pour atteindre un niveau de sûreté suffisant, on vous conseille d'observer aussi les prescriptions des Directives susmentionnées.

⚠ ATTENTION Vous ne devez absolument pas utiliser ce produit dans un milieu explosible, ni dans des milieux qui peuvent être agressifs et qui peuvent détériorer ces pièces.

⚠ ATTENTION Afin d'assurer une sécurité électrique, gardez toujours nettement séparés (minimum 4 mm en air ou 1 mm à travers l'isolation) le câble d'alimentation 230V des câbles à très basse tension de sécurité (alimentation des moteurs, commandes, électro-serrure, antenne, alimentation des circuits auxiliaires) éventuellement en les fixant à l'aide de pattes d'attache appropriées à proximité des bornes.

⚠ ATTENTION Toute opération d'installation, de maintenance, de nettoyage ou de réparation de toute l'installation doit être exécutée exclusivement par du personnel qualifié. Opérez toujours quand l'alimentation est coupée, et conformez-vous rigoureusement à toutes les normes en matière d'installations électriques en vigueur dans le pays où cette automatisation doit être installée.

⚠ ATTENTION L'utilisation de pièces de rechange non indiquées par **DEA** System et/ou un réassemblage incorrect peuvent être potentiellement dangereux pour les personnes, les animaux et les choses. De plus, cela peut provoquer des dysfonctionnements du produit. Par conséquent, utilisez toujours les pièces indiquées par **DEA** System et suivez les instructions données pour l'assemblage.

⚠ ATTENTION L'estimation erronée des forces d'impact peut être très dangereuse pour les personnes, animaux ou choses. **DEA** System vous rappelle que l'installateur doit vérifier que ces forces d'impact, mesurées selon les indications de la norme EN 12245, sont effectivement inférieures aux limites prévues par la norme EN12453.

⚠ ATTENTION La conformité aux exigences de la norme EN12453 du dispositif de détection d'obstacles interne est garantie seulement si utilisé en conjonction avec des moteurs équipés d'encodeurs.

⚠ ATTENTION Tout dispositif de sécurité externe éventuellement utilisé afin de respecter les limites des forces d'impact doit être conformes à la norme EN12978.

♻ ATTENTION Conformément à la Directive 2002/96/EC sur les déchets d'équipements électriques et électroniques (DEEE), ce produit électrique ne doit en aucun cas être mis au rebut sous forme de déchet municipal non trié. Veuillez vous débarrasser de ce produit en le renvoyant au point de ramassage local dans votre municipalité, à des fins de recyclage.

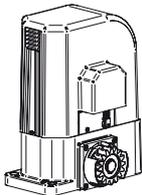
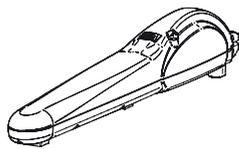
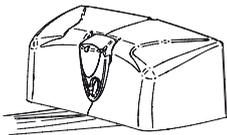
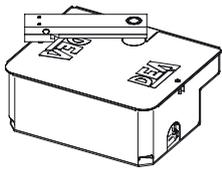
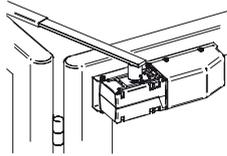
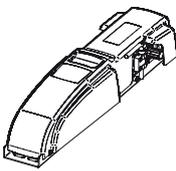
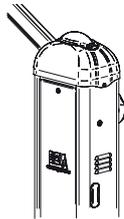
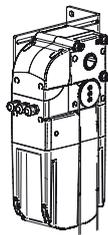
2 DESCRIPTION DU PRODUIT

NET230N est un armoire de commande universel pour automatisations **DEA** Système à 1 ou 2 moteurs 230V avec ou sans codeur.

La caractéristique principale de cette platine est sa facilité de configuration des entrées et des sorties en fonction de chaque besoins assurant ainsi l'adaptabilité à tout type d'automatisation. En effet il suffit de programmer la configuration désirée pour l'automatisation utilisée pour trouver les paramètres de fonctionnement déjà programmés de manière optimale en excluant toutes les fonctions inutiles.

3 DONNÉES TECHNIQUES

	TYPE 00			TYPE 01			TYPE 02	TYPE 03		TYPE 04	
	Livi 6NET	Livi 9NET	Gulliver - REV	Ghost 100 Ghost 200	Look - Mac Oli	Livi 500 (R/EN) Livi 502 (R/EN)	550PL	Livi 902 (R/EN/F)	PASS	STOP	LATO 220
Tension alimentation (V)	230 V ~ ±10% (50/60 Hz)										
Fusible F2	5A										
Fusible F1	160mA										
Sorties moteurs 230V Puissance maximale distribuable) (A)	2 x 600W										
Sortie alimentation auxiliaires	24 V ~ max 200mA										
Sortie "Warning"	230 V ~ max 150W										
Sortie electro-serrure	24V === max 5W ou max 1 art. 110 ou sortie 24V === max 5W configurable										
Sortie Clignotant 230V	230 V ~ max 40W										
Sortie Clignotant 24V	24 V === max 100mA (pour clignotant à led) art. LED24Al ou lampe témoin portail ouvert/lampe de courtoisie										
Température limite de fonctionnement (°C)	-20÷50 °C										
Fréquence récepteur radio	433,92 MHz										
Type de codage télécommandes	HCS fix-code - HCS rolling code - Dip-switch										
N° maximale de télécommandes gérées	100										

				
Livi 6NET - Livi 9NET REV - Gulliver	Look - Mac - Oli	Livi 500 (R/EN) Livi 502 (R/EN)	Ghost 100 - Ghost 200	Livi 550PL
			* Dans le cas où vous utilisez la platine avec des moteurs d'autres marques, sélectionner le paramètre "selection typologie de moteur" en choisissant le même type de moteur correspondant dans notre gamme	
Livi 902 (R/EN/F)	Pass - Stop	LATO 220		

4 CONFIGURATION DE L'ARMOIRE DE COMMANDE

L'armoire de commande universelle NET230N peut être utilisée pour gérer les types (TYPE) de fermetures suivants motorisées par DEA System: portails battants et coulissants, portes de garage et barrières.

Afin d'assurer une compatibilité maximale à chaque type (TYPE) de fermetures, la platine de commande prévoit une procédure initiale effectuée uniquement à la première mise en service, pour la configuration optimale des entrées, des sorties et des paramètres (voir schéma A). Une fois configurée, l'armoire fonctionnera en fonction du type (TYPE) de fermeture choisie. Après avoir effectué la configuration initiale il suffit d'exécuter la programmation standard sur laquelle vous opérez.

Tous les réglages initiaux restent en mémoire même en cas de coupure de courant (voir schéma B).

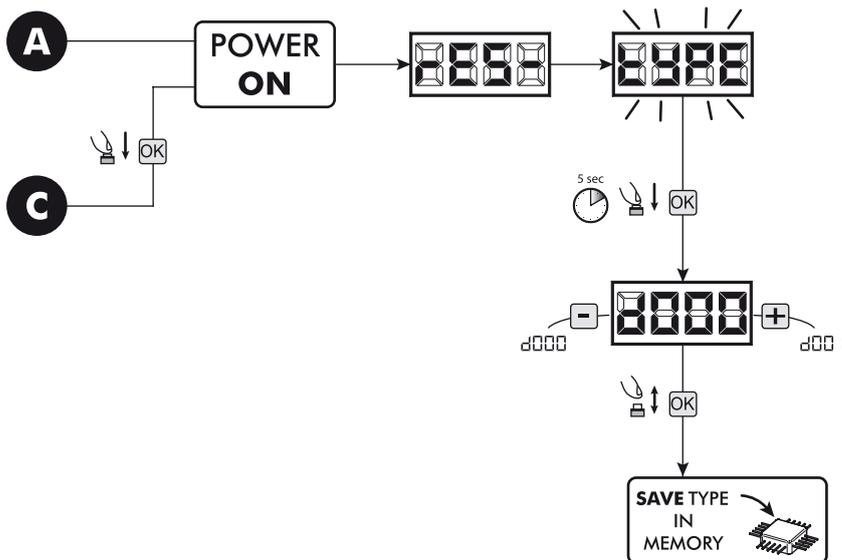
Le type (TYPE) de fermeture configuré peut être modifié, si nécessaire, en suivant le schéma C.

PREMIERE MISE EN SERVICE DE L'ARMOIRE DE COMMANDE

Configuration lors de la première mise en service de l'armoire de commande

A Pour le premier allumage, procédez comme il suit:

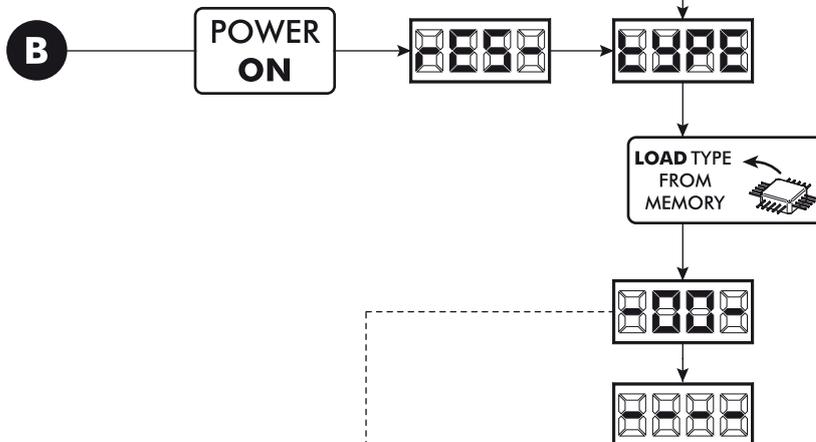
1. Alimentez la platine, l'écran affiche en séquence les écritures "RES-" et "TYPE", clignotant;
2. Appuyez sur le bouton **OK** et maintenez-le pendant 5 secondes jusqu'à ce que l'écran affiche 0000;
3. en agissant sur les touches **+** et **-**, sélectionnez la configuration désirée en fonction du type d'installation (par exemple, 0002) et confirmez en appuyant sur le bouton **OK**;
À ce stade, la sélection sera stockée et rechargée à chaque fois dans le futur.
4. "TYPE", "-00-" seront affichés sur l'écran suivis par le symbole de porte fermée "----".



Allumages ultérieurs

B Si vous avez déjà mémorisé une configuration, procédez comme il suit:

Alimentez la platine, l'écran affiche en séquence "RES-", "TYPE", "-00-" suivis par le symbole de porte fermée "----".



Modifier la configuration existante

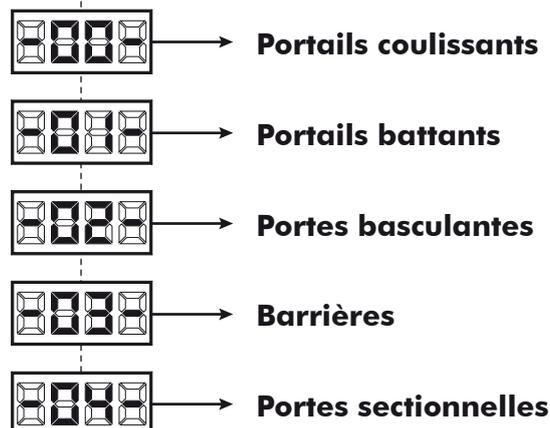
C Si vous avez déjà mémorisé une configuration et vous voulez la modifier, procédez comme il suit:

1. Maintenez enfoncé le bouton **OK** et alimentez la platine, l'écran affiche en séquence "RES-" et "TYPE" clignotant;
2. Appuyez sur le bouton **OK** et maintenez-le pendant 5 secondes jusqu'à ce que l'écran affiche 0000 (la valeur change en correspondance à la configuration utilisée précédemment);
3. En agissant sur les touches **+** et **-**, sélectionnez la nouvelle configuration souhaitée en fonction du type d'installation (par exemple 0002) et confirmez en appuyant sur le bouton **OK**;

⚠ L'arrêt de la procédure d'une modification de configuration avant la confirmation signifie le chargement de la configuration précédente, sans aucune modification.

⚠ Cependant, si la procédure est confirmée, la nouvelle configuration aura la priorité et sera rechargée à chaque fois dans le futur.

4. L'écran affichera "TYPE" et "-00-" suivis par le symbole de porte fermée "----".



5 BRANCHEMENTS ÉLECTRIQUES

Exécutez les branchements électriques en suivant les indications de la table 1 et des schémas à page 41.

ATTENTION Afin d'assurer une sécurité électrique, gardez toujours nettement séparés (minimum 4 mm en air ou 1 mm à travers l'isolation) le câble d'alimentation 230V des câbles à très basse tension de sécurité (alimentation des moteurs, commandes, électro-serrure, antenne, alimentation des circuits auxiliaires) éventuellement en les fixant à l'aide de pattes d'attache appropriées à proximité des bornes.

ATTENTION Branchez-vous au courant 230 V ~ ± 10% 50 Hz par un interrupteur omnipolaire ou un autre dispositif qui vous assure un débranchement omnipolaire du courant. La distance d'ouverture des contacts = 3 mm;

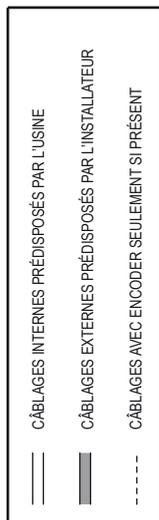
ATTENTION Pour le branchement de l'encodeur à la platine électronique, utilisez exclusivement un câble d'acier dédié 3x0,22mm².

Table 1 "branchement aux borniers"

1-2		Entrée alimentation 230 V ~ ±10% (50/60 Hz)																																																																																														
3-4-5		Sortie moteur 1 230 V ~ max 600W																																																																																														
6-7-8		Sortie moteur 2 230 V ~ max 600W (si présents)																																																																																														
9-10		Sortie 230 V ~ max 150 W pour lampe témoin portail ouvert (se P052=1) ou lampe de courtoisie (si P052>1)																																																																																														
11-12		Sortie lampe clignotante 230 V ~ max 40W																																																																																														
13-14		13 (-) Sortie "boost" pour électro-serrure, max 1 x art.110 (si P062=0), sortie 24V == max 5W impulsive (si P062=1), pas-à-pas (si P062=2), sortie électro-frein de stationnement pour moteurs réversibles (si P062=3), sortie pour alimentation électro-serrure avec un relais externe (si P062=4), sortie pour alimentation électro-aimants pour barrières (si P062=5) ou sortie temporisée (si P062>5).																																																																																														
		14 (+)																																																																																														
15-16		Sortie 24V == max 100mA; En sélectionnant le jumper FL/WL, il est possible d'obtenir un clone (en 24V) de la sortie Flash230 (si FL sélectionné) ou d'une sortie Warning (si WL sélectionné). Attention: La capacité de cette sortie permet seulement l'usage de lampes clignotantes à LED.																																																																																														
		<table border="1"> <thead> <tr> <th>TYPE 00</th> <th>TYPE 01</th> <th>TYPE 02</th> <th>TYPE 03</th> <th>TYPE 04</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td colspan="5" style="text-align: center;">Si vous ne l'utilisez pas, court-circuitez-la</td> </tr> <tr> <td>17</td> <td>Input 6</td> <td>014 (FCC 1)</td> <td>011 (STOP)</td> <td>000 (NONE)</td> <td>000 (NONE)</td> <td>014 (FCC 1)</td> </tr> <tr> <td>18 - Com</td> <td></td> <td>N.C.</td> <td>N.C.</td> <td>N.O.</td> <td>N.O.</td> <td>N.C.</td> </tr> <tr> <td>19</td> <td>Input 5</td> <td>012 (FCA 1)</td> <td>009 (PHOTO 2)</td> <td>000 (NONE)</td> <td>000 (NONE)</td> <td>012 (FCA 1)</td> </tr> <tr> <td>20 - Com</td> <td></td> <td>N.C.</td> <td>N.C.</td> <td>N.O.</td> <td>N.O.</td> <td>N.C.</td> </tr> <tr> <td>21</td> <td>Input 4</td> <td>008 (PHOTO 1)</td> <td>008 (PHOTO 1)</td> <td>011 (STOP)</td> <td>000 (NONE)</td> <td>011 (STOP)</td> </tr> <tr> <td>22 - Com</td> <td></td> <td>N.C.</td> <td>N.C.</td> <td>N.C.</td> <td>N.O.</td> <td>N.C.</td> </tr> <tr> <td>23</td> <td>Input 3</td> <td>010 (SAFETY)</td> <td>010 (SAFETY)</td> <td>010 (SAFETY)</td> <td>000 (NONE)</td> <td>000 (NONE)</td> </tr> <tr> <td>24 - Com</td> <td></td> <td>N.C.</td> <td>N.C.</td> <td>N.C.</td> <td>N.O.</td> <td>N.O.</td> </tr> <tr> <td>25</td> <td>Input 2</td> <td>002 (PED.)</td> <td>002 (PED.)</td> <td>008 (PHOTO 1)</td> <td>008 (PHOTO 1)</td> <td>008 (PHOTO 1)</td> </tr> <tr> <td>26 - Com</td> <td></td> <td>N.O.</td> <td>N.O.</td> <td>N.C.</td> <td>N.C.</td> <td>N.C.</td> </tr> <tr> <td>27</td> <td>Input 1</td> <td>001 (START)</td> <td>001 (START)</td> <td>001 (START)</td> <td>001 (START)</td> <td>001 (START)</td> </tr> <tr> <td>28 - Com</td> <td></td> <td>N.O.</td> <td>N.O.</td> <td>N.O.</td> <td>N.O.</td> <td>N.O.</td> </tr> </tbody> </table>	TYPE 00	TYPE 01	TYPE 02	TYPE 03	TYPE 04	Si vous ne l'utilisez pas, court-circuitez-la					17	Input 6	014 (FCC 1)	011 (STOP)	000 (NONE)	000 (NONE)	014 (FCC 1)	18 - Com		N.C.	N.C.	N.O.	N.O.	N.C.	19	Input 5	012 (FCA 1)	009 (PHOTO 2)	000 (NONE)	000 (NONE)	012 (FCA 1)	20 - Com		N.C.	N.C.	N.O.	N.O.	N.C.	21	Input 4	008 (PHOTO 1)	008 (PHOTO 1)	011 (STOP)	000 (NONE)	011 (STOP)	22 - Com		N.C.	N.C.	N.C.	N.O.	N.C.	23	Input 3	010 (SAFETY)	010 (SAFETY)	010 (SAFETY)	000 (NONE)	000 (NONE)	24 - Com		N.C.	N.C.	N.C.	N.O.	N.O.	25	Input 2	002 (PED.)	002 (PED.)	008 (PHOTO 1)	008 (PHOTO 1)	008 (PHOTO 1)	26 - Com		N.O.	N.O.	N.C.	N.C.	N.C.	27	Input 1	001 (START)	28 - Com		N.O.	N.O.	N.O.	N.O.	N.O.				
TYPE 00	TYPE 01	TYPE 02	TYPE 03	TYPE 04																																																																																												
Si vous ne l'utilisez pas, court-circuitez-la																																																																																																
17	Input 6	014 (FCC 1)	011 (STOP)	000 (NONE)	000 (NONE)	014 (FCC 1)																																																																																										
18 - Com		N.C.	N.C.	N.O.	N.O.	N.C.																																																																																										
19	Input 5	012 (FCA 1)	009 (PHOTO 2)	000 (NONE)	000 (NONE)	012 (FCA 1)																																																																																										
20 - Com		N.C.	N.C.	N.O.	N.O.	N.C.																																																																																										
21	Input 4	008 (PHOTO 1)	008 (PHOTO 1)	011 (STOP)	000 (NONE)	011 (STOP)																																																																																										
22 - Com		N.C.	N.C.	N.C.	N.O.	N.C.																																																																																										
23	Input 3	010 (SAFETY)	010 (SAFETY)	010 (SAFETY)	000 (NONE)	000 (NONE)																																																																																										
24 - Com		N.C.	N.C.	N.C.	N.O.	N.O.																																																																																										
25	Input 2	002 (PED.)	002 (PED.)	008 (PHOTO 1)	008 (PHOTO 1)	008 (PHOTO 1)																																																																																										
26 - Com		N.O.	N.O.	N.C.	N.C.	N.C.																																																																																										
27	Input 1	001 (START)	001 (START)	001 (START)	001 (START)	001 (START)																																																																																										
28 - Com		N.O.	N.O.	N.O.	N.O.	N.O.																																																																																										
29		Entrée signal antenne radio																																																																																														
30		Entrée masse antenne radio																																																																																														
31-32		Sortie 24 V ~ alimentation auxiliaire max 200mA																																																																																														
33-34		33 (+)																																																																																														
		34 (-)																																																																																														
		Entrée reseau DE@NET (actuellement non utilisé)																																																																																														

Lorsque l'installation nécessite de différentes télécommandes et / ou en complément au standard, vous pouvez configurer chaque entrée pour l'opération souhaitée.

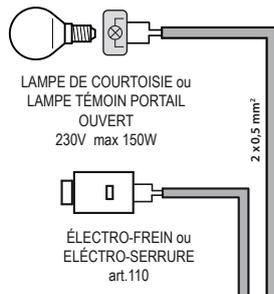
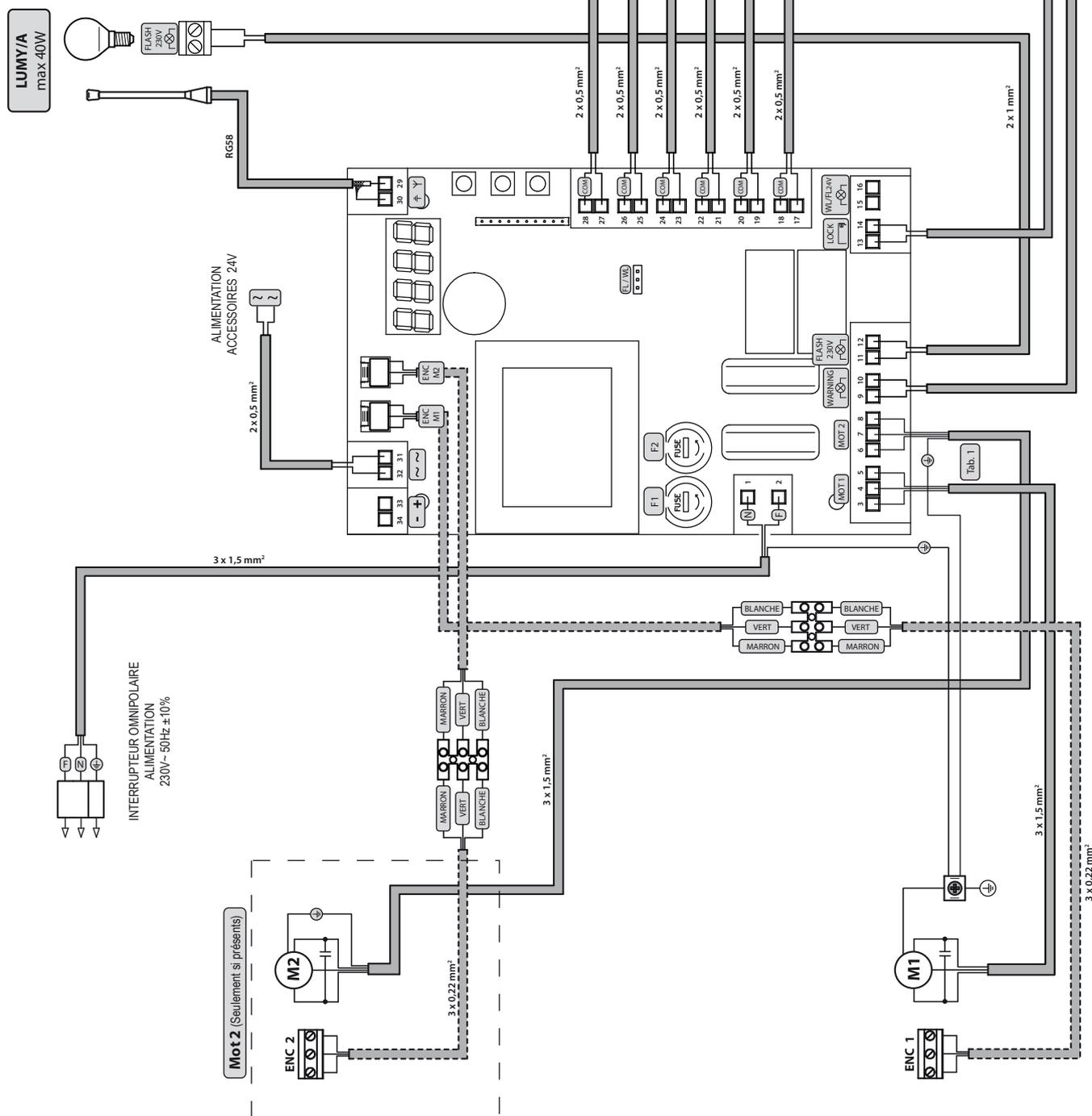
Référez-vous au chapitre "Programmation avancée".



Tab. 1 Connexion Moteur

	Type 00	Type 01	Type 02	Type 03	Type 04
3	Marron	Noire	Noire	Noire	Marron
M 1	Gris	Gris	Gris	Gris	Gris
5	Noire	Marron	Marron	Marron	Noire
6	/	Marron	Noire	/	/
M 2	/	Gris	Gris	/	/
8	/	Noire	Marron	/	/

	Type 01	Type 02	Type 03	Type 04
IN1	001 (START) N.O.	001 (START) N.O.	001 (START) N.O.	001 (START) N.O.
IN2	002 (PED.) N.O.	002 (PED.) N.O.	002 (PHOTO 1) N.C.	002 (PHOTO 1) N.C.
IN3	010 (SAFETY) N.C.	010 (SAFETY) N.C.	010 (SAFETY) N.C.	003 (NONE) N.O.
IN4	003 (PHOTO 1) N.C.	011 (STOP) N.C.	003 (PHOTO 1) N.C.	011 (STOP) N.C.
IN5	012 (FCA1) N.C.	003 (PHOTO 2) N.O.	003 (NONE) N.O.	012 (FCA1) N.C.
IN6	011 (FCC1) N.C.	003 (NONE) N.O.	003 (NONE) N.O.	011 (FCC1) N.C.

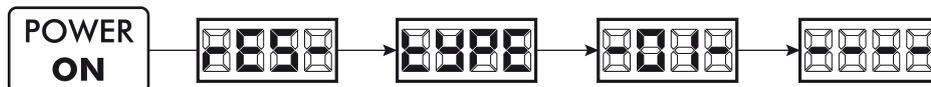


6 PROGRAMMATION STANDARD

ATTENTION Pour les moteurs réversibles avec électrofrein, rappelez-vous de programmer P062=3.

1 Alimentation

Alimentez la carte, le display affiche en séquence les écrits "rES-", "tYPE", "-01-" (ou le type sélectionné) suivis du symbole de portail fermé "----".



* Dans le cas où la platine a déjà été programmée et le ré-allumage a été provoqué par une panne de courant, à la première impulsion de START, la procédure de réinitialisation sera effectuée (voir "rESP" dans le tableau de messages d'état à Page 53).

2 Visualisation état des entrées et compteur-manœuvres

1. Appuyez sur la touche **OK** pendant 15 secondes;

2. L'écran affichera respectivement:

L'état entrées (vérifiez qu'il soit correct);



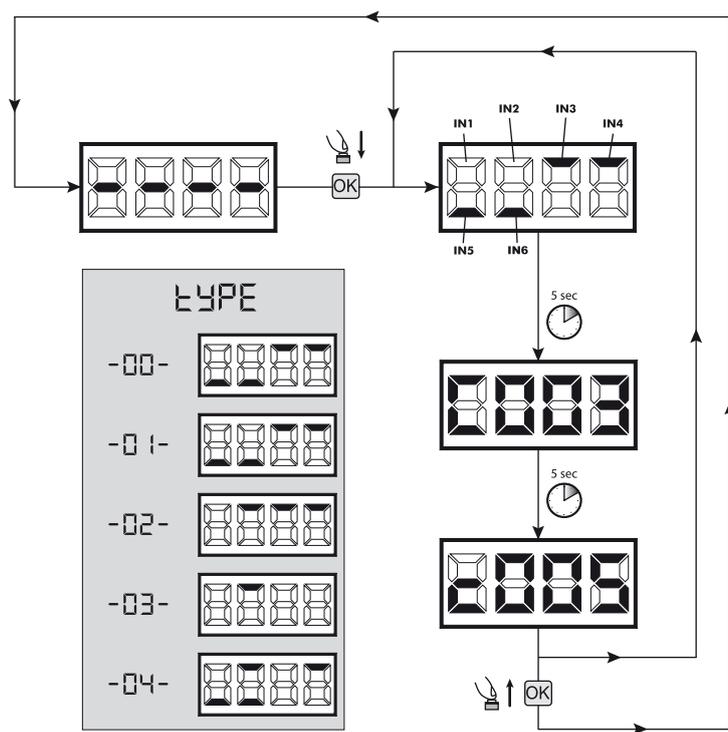
Compteur manœuvres totales (* voir P064):

ex: $\square 003 = 3 \times 1000^* = 3000$ manœuvres exécutées

Compteur manœuvre maintenance (* voir P065):

ex: $\square 005 = 5 \times 500 = 2500$ manœuvres à exécuter avant la demande d'intervention de maintenance ($\square --- =$ compteur manœuvres maintenance inhibé)

3. Appuyez et maintenez la touche **OK** pour obtenir une visualisation cyclique des 3 opérations ou relâchez la touche **OK** pour sortir du paramètre.



3 Sélection du type des moteurs

! IMPORTANT !

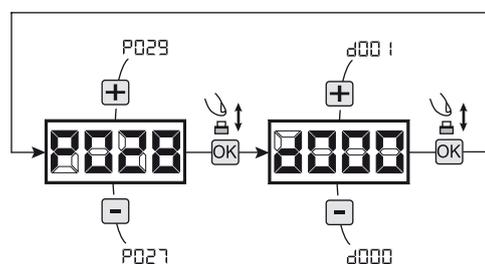
1. Parcourez les paramètres avec les touches **+** et **-** jusqu'à visualiser le paramètre P028;
2. Accédez au paramètre en appuyant sur la touche **OK**;
3. En utilisant les touches **+** et **-**, configurez:

Type 00	Type 01	Type 02	Type 03	Type 04
<ul style="list-style-type: none"> • 005 6NET • 006 9NET • 007 Gulliver - Rev 	<ul style="list-style-type: none"> • 001 Look - Mac • 002 Ghost • 003 Livi 500 - 502 - 502EN - 550PL • 004 Livi 500R/EN - 502R - 502R/EN - 502L • 005 Oli 	<ul style="list-style-type: none"> • 003 Livi 902EN • 004 Livi 902R - 902R/EN/F 	<ul style="list-style-type: none"> • 003 Pass • 004 Stop 	<ul style="list-style-type: none"> • 000 Lato

Attention: Sélectionnant le moteur type OLI, toutes les valeurs relatives à la force des moteurs (P037 – P038 – P039 – P040) sont automatiquement réglées au 100% sans possibilité de modification. Pour ce type de moteur, la détection d'obstacle est inactive, et le réglage des forces est fait par les bypass situées sur le moteur.

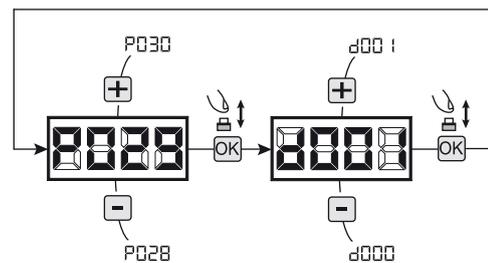
Attention: Dans le cas où vous utilisez la platine avec des moteurs d'autres marques, sélectionner le paramètre en choisissant le même type de moteur correspondant dans notre gamme (voir tableau pag. 38).

4. Confirmez votre choix en appuyant sur la touche **OK** (l'écran affichera de nouveau P028).



4 Sélection du fonctionnement avec ou sans encodeur

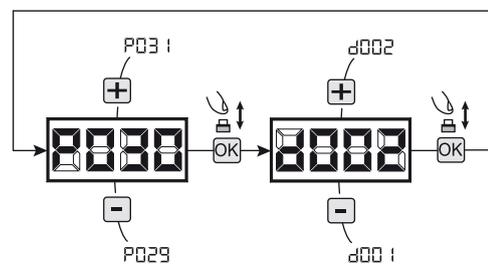
1. Parcourez les paramètres avec les touches **+** et **-** jusqu'à visualiser le paramètre P029;
2. Accédez au paramètre en appuyant sur la touche **OK**;
3. En utilisant les touches **+** et **-**, configurez:
 - d000=pour les moteurs avec encodeur;
 - d001=pour les moteurs sans encodeur;
4. Confirmez votre choix en appuyant sur la touche **OK** (l'écran affichera de nouveau P029).



! IMPORTANT !

5 Sélectionnez le fonctionnement à 1 ou 2 moteurs

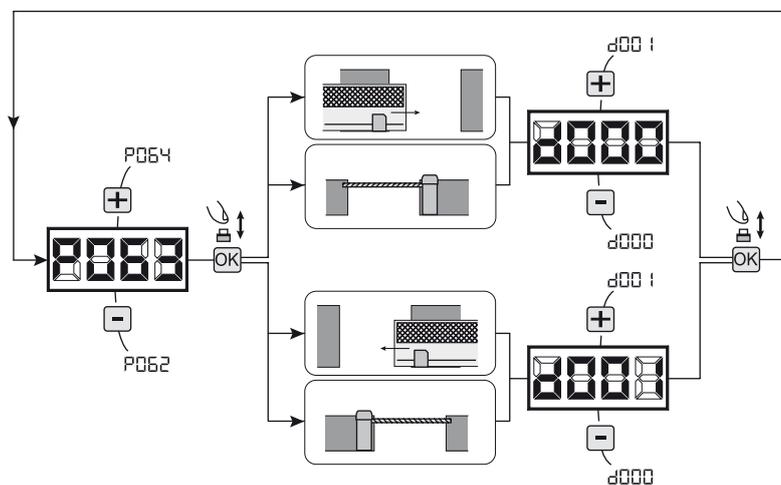
1. Parcourez les paramètres avec les touches **+** et **-** jusqu'à visualiser la procédure P030;
2. Confirmez en appuyant sur la touche **OK**;
3. En appuyant sur les touches **+** et **-**, réglez:
 - d001=pour la fonction à 1 moteur;
 - d002=pour la fonction à 2 moteurs;
4. Confirmez votre choix en appuyant la touche **OK** (l'affichage affiche de nouveau P030).



6 Sélection du sens de marche (seulement Type 00 et Type 03)

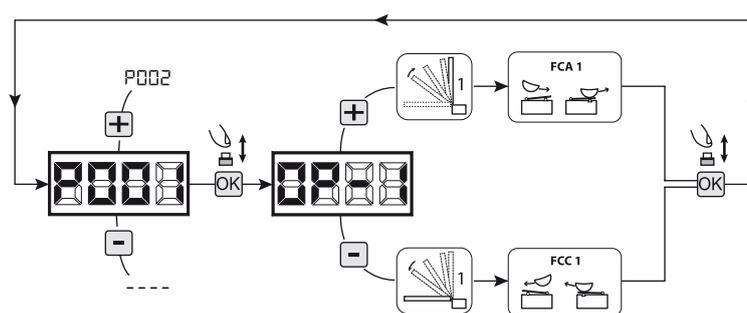
1. Parcourez les paramètres avec les touches **+** et **-** jusqu'à visualiser le paramètre P063;
2. Accédez au paramètre en appuyant sur la touche **OK**;
3. En utilisant les touches **+** et **-**, configurez:
 - d000=moteur en position standard;
 - d001=moteur en position inverse;
4. Confirmez votre choix en appuyant sur la touche **OK** (l'écran affichera de nouveau P063).

Attention: Le paramètre inverse automatiquement les sorties ouvre/ferme des moteurs et les entrées fins de course ouverture/fermeture.



7 Reglage des cames des fins de course

1. Parcourez les paramètres avec les touches **+** et **-** jusqu'à visualiser la procédure P001;
2. Confirmez en appuyant sur la touche **OK**;
3. En appuyant sur les touches **+** (ouvre) et **-** (ferme), positionnez la porte au point d'arrêt en ouverture et réglez sa came afin qu'elle écrase le micro; Répétez réglage de la course de fermeture.
4. Confirmez en appuyant sur la touche **OK** (l'affichage revient sur P001).



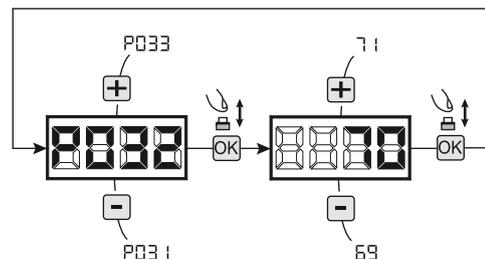
ATTENTION Si l'opérateur 2 est présent, répétez les paramètres précédents à l'aide P002.

10 Modification des paramètres de fonctionnement

Au cas où il serait nécessaire de modifier les paramètres de fonctionnement (par exemple force, vitesse etc...):

1. Parcourez avec les touches **+** et **-** jusqu'à visualiser sur le display le paramètre désiré (par ex. P032);
2. Confirmez en appuyant sur la touche **OK**;
3. Réglez la valeur désirée avec les touches **+** et **-**;
4. Confirmez votre choix en appuyant sur la touche **OK** (le display indique le paramètre sélectionné précédemment)

Consultez la table à la page 50 pour vérifier la liste complète des "Paramètres de fonctionnement".



11 Programmation terminée

ATTENTION Une fois la programmation terminée, agissez sur les touches **+** et **-** jusqu'à ce que les initiales "----" apparaissent.

Pour exécuter des opérations de "Programmation Avancée" (effacement des émetteurs, configuration entrée, etc...) allez à la page 47.

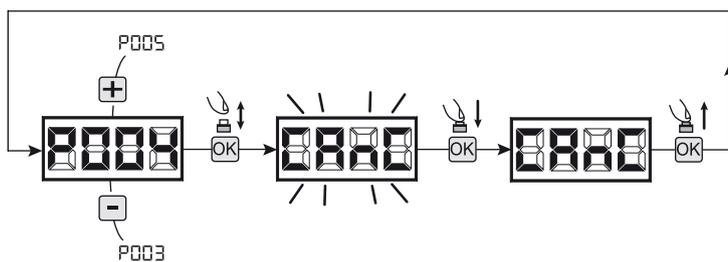
7 PROGRAMMATION AVANCÉE

Veillez trouver ci-dessous certaines procédures de programmation concernant la gestion de la mémoire des émetteurs et la configuration avancée des entrées de commande.

1 Effacement des émetteurs mémorisés

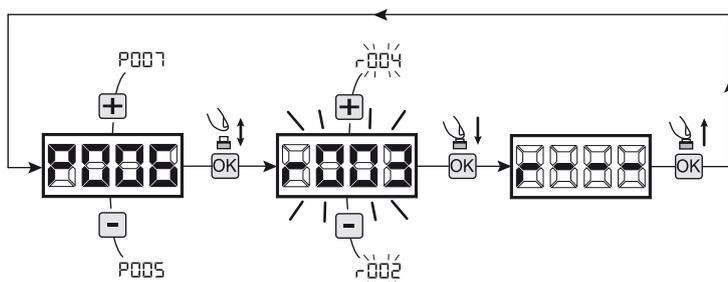
1.1 Effacement de tous les émetteurs

1. Parcourez les paramètres jusqu'à visualiser P004;
2. Appuyez sur la touche **OK**;
3. Lorsque les symboles "E F n E" clignotent, restez appuyé sur la touche **OK**;
4. Relâchez la touche **OK** dès que les symboles "E F n E" deviennent fixent;
5. Tous les émetteurs mémorisés ont été effacés (le display affiche de nouveau P004).



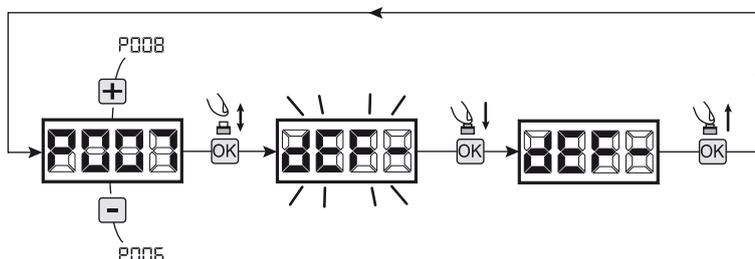
1.2 Recherche et effacement d'un émetteur

1. Parcourez les paramètres jusqu'à visualiser P006;
2. Appuyez sur la touche **OK**;
3. Choisissez l'émetteur que vous désirez effacer par l'intermédiaire des touches **+** et **-** (es. r 003);
4. Lorsque que les symboles "r 003" clignotent, restez appuyé sur la touche **OK**;
5. Relâchez la touche **OK** dès que les symboles "r - - -" deviennent fixent;
6. L'émetteur sélectionné a été effacé (l'affichage indiquera de nouveau P006).



2 Restauration des paramètres de défaut

1. Parcourez les paramètres avec les touches **+** et **-** jusqu'à visualiser le paramètre P007;
2. Accédez au paramètre en appuyant sur la touche **OK**;
3. Lorsque les initiales "DEF-" clignotent, maintenez la touche **OK**;
4. Relâchez la touche **OK** lorsque celles-ci arrêtent de clignoter;
Les paramètres de défaut sont rechargés pour la configuration en cours d'utilisation;
5. Une fois la manœuvre conclue, P007 apparaîtra sur l'écran.



Attention: Après avoir restauré les paramètres par défaut, vous devez exécuter la programmation de la platine à nouveau et vous devez ajuster tous les paramètres de fonctionnement, en particulier, n'oubliez pas de programmer correctement les paramètres de configuration du moteur (P028 - P029 - P030).

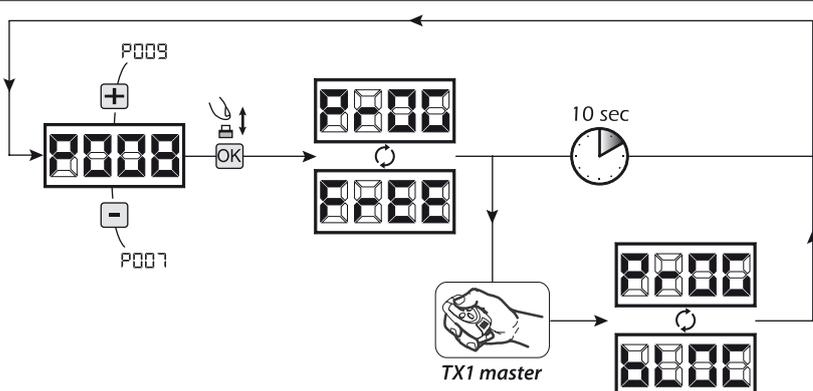
Attention: Pour les moteurs réversibles avec électrofrein, rappelez-vous de programmer P062=3 à la fin de la procédure.

3 Blocage/Déblocage accès à la programmation

En utilisant une télécommande avec codage dip-switch (peu importe quel type d'émetteurs utilisés), il est possible de bloquer et débloquent l'accès à la programmation de la platine afin d'empêcher toute manipulation. Le réglage du dip-switch sur la télécommande constitue le code de blocage/déblocage vérifié par la platine.

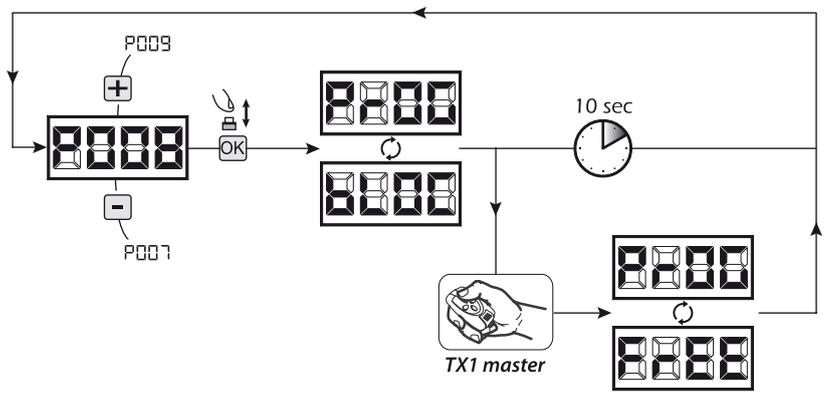
3.1 Bloc accès à la programmation

1. Faites défiler les paramètres avec les touches **+** et **-** jusqu'à ce que l'écran affiche P008;
2. Accédez au paramètre en appuyant sur la touche **OK**;
3. L'affichage affiche alternativement P-00/F-EE pour indiquer que la platine est dans l'attente de la transmission du code de blocage;
4. Appuyer sur la touche CH1 du "TX master" dans les 10 secondes, l'écran affiche P-00/bL00 avant de retourner à la liste des paramètres;
5. L'accès à la programmation est bloqué.



3.2 Déblocage accès à la programmation

1. Faites défiler les paramètres avec les touches **+** et **-** jusqu'à ce que l'écran affiche P008;
2. Accédez au paramètre en appuyant sur la touche **OK**;
3. L'affichage **PR** affiche alternativement **PR** / **BL** pour indiquer que la platine est dans l'attente de la transmission du code de déblocage;
4. Appuyer sur la touche CH1 du "TX master" dans les 10 secondes, l'écran affiche **PR** / **FR** avant de retourner à la liste des paramètres;
5. L'accès à la programmation est débloqué.



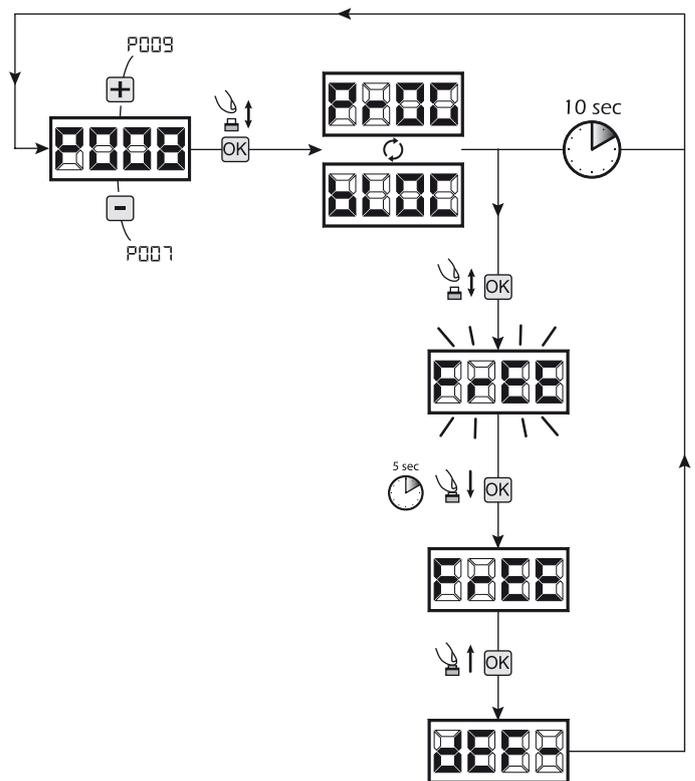
3.3 Déblocage accès à la programmation avec une réinitialisation globale

ATTENTION! Cette procédure implique la perte de tous les réglages mémorisés.

La procédure permet le déblocage de la platine même sans connaître son code de déblocage.

Suite à ce type de blocage, **il faudra exécuter de nouveau la programmation de la platine et le réglage de tous les paramètres de fonctionnement, en particulier, n'oubliez pas de programmer correctement les paramètres de configuration du moteur (P028 - P029 - P030)**. Il faudra aussi répéter la mesure des forces d'impact afin d'assurer la conformité de l'installation.

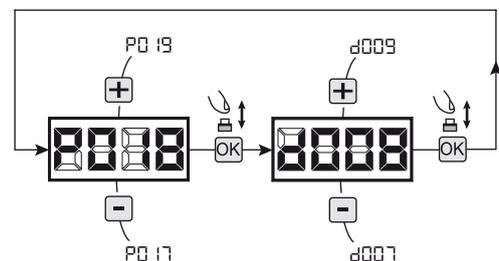
1. Faites défiler les paramètres avec les touches **+** et **-** jusqu'à ce que l'affichage affiche P008;
2. Accédez au paramètre en appuyant sur la touche **OK**;
3. L'écran affiche alternativement **PR** / **BL**;
4. Appuyez sur la touche **OK**, l'écran affiche **FR** clignotant;
5. Appuyez de nouveau sur la touche **OK** et maintenez-la appuyée pour 5 secondes (en relâchant la touche avant que la procédure soit interrompue): l'affichage affiche **FR** fixe suivie par **DEF-**, avant de retourner à la liste des paramètres;
6. L'accès à la programmation est débloqué.



4 Configuration des entrées

Au cas où l'installation demanderait des commandes différentes et/ou supplémentaires par rapport au à la configuration standard, il est possible de configurer chaque entrée pour le fonctionnement désiré (ex. START, PHOTO, STOP, ETC...).

1. Parcourez les paramètres jusqu'à visualiser ce qui correspond à l'entrée désirée:
 - P017=pour INPUT 1;
 - P018=pour INPUT 2;
 - P019=pour INPUT 3;
 - P020=pour INPUT 4;
 - P021=pour INPUT 5;
 - P022=pour INPUT 6;
2. Confirmez en appuyant sur la touche **OK** (par ex. P018);
3. Réglez la valeur correspondante au fonctionnement désiré avec les touches **+** et **-** (référez-vous au tableau "paramètres de configuration entrées" page 49);
4. Confirmez votre choix en appuyant sur la touche **OK** (l'affichage indiquera de nouveau P018).
5. Exécutez le nouveau branchement à l'entrée que vous venez de reconfigurer.



5 Programmation terminée

ATTENTION Une fois la programmation terminée, agissez sur les touches **+** et **-** jusqu'à ce que les initiales "----" apparaissent.

PROCÉDURES DE PROGRAMMATION		PROCÉDURE	VALEURS SÉLECTIONNABLES
PG01		Positionnement moteur 1	
PG02		Positionnement moteur 2	
PG03		Apprentissage course moteurs	
PG04		Effacement émetteurs	
PG05		Apprentissage émetteurs	
PG06		Recherche et effacement d'un émetteur	
PG07		Restauration paramètres par défaut: la liste des paramètres est mise à jour avec les réglages d'usine	
PG08		Blocage accès à la programmation	
PG09		Apprentissage des dispositifs DE@NET connectés (actuellement non utilisé)	
PG10		Non utilisé	
PG11		Non utilisé	
PG12		Non utilisé	
PG13		Non utilisé	
PG14		Non utilisé	
PG15		Non utilisé	

PAR.	DESCRIPTION PARAMÈTRE	VALEURS SÉLECTIONNABLES	VALEURS DE DEFAULT (pour des différents typologie d'installation)				
			dEF0 Portails Coulissants	dEF1 Portails Battants	dEF2 Portes Basculantes	dEF3 Barrières	dEF4 Portes sectionnelles
PG16	Sélection type entrée INPUT_3	<ul style="list-style-type: none"> 000: IN3 type=contact disponible 001: IN3 type=résistance constante 8K2 	000 (contact disponible)	000 (contact disponible)	000 (contact disponible)	000 (contact disponible)	000 (contact disponible)
PG17	Sélection fonctionnement INPUT_1	<ul style="list-style-type: none"> 000: NONE (non utilisé) 001: START (start) 002: PED. (piétons) 003: OPEN (ouvre séparé) 004: CLOSE (ferme séparé) 005: OPEN_PM (ouvre homme présent) 006: CLOSE_PM (ferme homme présent) 007: ELOCK-IN (fonction électro-serrure. Voir P062) 008: PHOTO 1 (photocellule 1) 009: PHOTO 2 (photocellule 2) 010: SAFETY 1 (barre palpeuse 1) 011: STOP (bloc) 	000 (START)	000 (START)	000 (START)	000 (START)	000 (START)
PG18	Sélection fonctionnement INPUT_2	<ul style="list-style-type: none"> 002: PED. (piétons) 003: OPEN (ouvre séparé) 004: CLOSE (ferme séparé) 	002 (PEDESTRIAN)	002 (PEDESTRIAN)	000 (PHOTO 1)	000 (PHOTO 1)	000 (PHOTO 1)
PG19	Sélection fonctionnement INPUT_3	<ul style="list-style-type: none"> 006: CLOSE_PM (ferme homme présent) 007: ELOCK-IN (fonction électro-serrure. Voir P062) 008: PHOTO 1 (photocellule 1) 009: PHOTO 2 (photocellule 2) 010: SAFETY 1 (barre palpeuse 1) 	010 (SAFETY 1)	010 (SAFETY 1)	010 (SAFETY 1)	000 (NONE)	000 (NONE)
PG20	Sélection fonctionnement INPUT_4	<ul style="list-style-type: none"> 011: STOP (bloc) 	000 (PHOTO 1)	000 (PHOTO 1)	011 (STOP)	000 (NONE)	011 (STOP)
PG21	Sélection fonctionnement INPUT_5	<ul style="list-style-type: none"> 012: FCA1 (fins de course ouverture Mot1) 013: FCA2 (fins de course ouverture Mot2) 014: FCC1 (fins de course fermeture Mot1) 015: FCC2 (fins de course fermeture Mot2) 016: SAFETY 2 (barre palpeuse 2) 	012 (FCA1)	000 (PHOTO 2)	000 (NONE)	000 (NONE)	012 (FCA1)
PG22	Sélection fonctionnement INPUT_6	<ul style="list-style-type: none"> 015: FCC2 (fins de course fermeture Mot2) 016: SAFETY 2 (barre palpeuse 2) 	014 (FCC1)	011 (STOP)	000 (NONE)	000 (NONE)	014 (FCC1)
PG23	Attribution CANAL 1 émetteurs	<ul style="list-style-type: none"> 000: NONE (non utilisé) 001: START (start) 002: PEDESTRIAN (piétons) 003: OPEN (ouvre séparé) 004: CLOSED (ferme séparé) 005: OPEN_PM (ouvre homme présent) 006: CLOSED_PM (ferme homme présent) 007: ELOCK-IN (fonction électro-serrure. Voir P062) 	000 (START)	000 (START)	000 (START)	000 (START)	000 (START)
PG24	Attribution CANAL 2 émetteurs	<ul style="list-style-type: none"> 002: PEDESTRIAN (piétons) 003: OPEN (ouvre séparé) 	000 (NONE)	000 (NONE)	000 (NONE)	000 (NONE)	000 (NONE)
PG25	Attribution CANAL 3 émetteurs	<ul style="list-style-type: none"> 004: CLOSED (ferme séparé) 005: OPEN_PM (ouvre homme présent) 	000 (NONE)	000 (NONE)	000 (NONE)	000 (NONE)	000 (NONE)
PG26	Attribution CANAL 4 émetteurs	<ul style="list-style-type: none"> 006: ELOCK-IN (fonction électro-serrure. Voir P062) 	000 (NONE)	000 (NONE)	000 (NONE)	000 (NONE)	000 (NONE)
PG27	Sélection type de codage du récepteur (correspondant à votre émetteur)	<ul style="list-style-type: none"> 000: HCS code fixe 001: HCS rolling-code 002: Dip-switch 	000	000	000	000	000

PARAMÈTRES DE CONFIGURATION ENTRÉES

		DEF0 Portails Coulissants	DEF 1 Portails Battants	DEF2 Portes Basculantes	DEF3 Barrières	DEF4 Portes sectionnelles	
PARAMÈTRES CONFIGURATION MOTEURS	P038	<p>Sélection du type de moteurs</p> <p>Attention: Sélectionnant le moteur type OLI, toutes les valeurs relatives à la force des moteurs (P037 – P038 – P039 – P040) sont automatiquement réglées au 100% sans possibilité de modification. Pour ce type de moteur, la détection d'obstacle est inactive, et le réglage des forces est fait par les bypass situés sur le moteur.</p>	<ul style="list-style-type: none"> • 000: LATO • 001: LOOK - MAC • 002: GHOST 100/200 • 003: 500 - 502 - 502EN - 902EN - PASS • 550R • 004: STOP - 500R/EN - 502R - 502R/EN - 502L - 902R - 902R/EN/F 	<ul style="list-style-type: none"> • 005: 6NET - OLI • 006: 9NET • 007: GULLIVER - REV 	005	003	000
	P039	<p>Sélection du fonctionnement avec ou sans encodeur.</p> <p>ATTENTION: P029 doivent être réglés correctement avant d'exécuter la procédure de programmation</p>	<ul style="list-style-type: none"> • 000: moteurs avec encodeur • 001: moteurs sans encodeur 	000	000	000	
	P030	Sélection nombre de moteur	<ul style="list-style-type: none"> • 001: un moteur • 002: deux moteurs 	001	001	001	
	P031	Régulation vitesse moteurs pendant le ralentissement en ouverture	<p>Attention: Pour moteurs sans encodeur les vitesses pendant la course d'ouverture/fermeture (100%) et les vitesses de ralentissement d'ouverture/fermeture (30%) sont fixes quelles que soient les valeurs définies.</p>	040	050	030	
	P032	Régulation vitesse moteurs pendant la course en ouverture		15%tot.....100%tot	000	030	030
	P033	Régulation vitesse moteurs pendant la course en fermeture		15%tot.....100%tot	000	000	000
	P034	Régulation vitesse moteurs pendant le ralentissement en fermeture		15%tot.....100%tot	050	030	030
	P035	Régulation durée ralentissement en ouverture	5%tot.....80%to	025	020	020	
	P036	Régulation durée ralentissement en fermeture	5%tot.....80%tot	025	020	020	
	P037	Régulation force moteur 1 en ouverture (si = 100% détection obstacle désactivé)	15%tot.....100%tot	050	050	050	
	P038	Régulation force moteur 1 en fermeture (si = 100% détection obstacle désactivé)	15%tot.....100%tot	050	050	050	
	P039	Régulation force moteur 2 en ouverture (si = 100% détection obstacle désactivé)	15%tot.....100%tot	/	/	050	
	P040	Régulation force moteur 2 en fermeture (si = 100% détection obstacle désactivé)	15%tot.....100%tot	/	/	050	
	P041	Régulation temps fermeture automatique (si = 0 fermeture automatique désactivée)	0sec.....255sec	000	000	000	
	P042	Régulation temps fermeture automatique piétons (si = 0 fermeture automatique piétons désactivée)	0sec.....255sec	000	000	000	
	P043	Régulation durée course piétons	5%tot.....100%tot	035	035	000	
	P044	Régulation temps de préalignement	0sec.....10sec	000	000	000	
	P045	Régulation temps de décalage en ouverture	0sec.....30sec	001	/	/	
	P046	Régulation temps de décalage en fermeture	0sec.....30sec	003	/	/	
	P047	Fonction "immeuble en copropriété": si cette fonction est activée, les entrées de commande en ouverture sont désactivées pour la durée complète de l'ouverture et du temps pause	<ul style="list-style-type: none"> • 000: "immeuble en copropriété" désactivée • 001: "immeuble en copropriété" activée 	000	000	000	
	P048	Fonction coup de bélier: si cette fonction est activée, avant chaque manœuvre d'ouverture les moteurs démarrent en fermeture pendant 1 seconde afin de faciliter le déverrouillage d'une éventuelle électro-serrure	<ul style="list-style-type: none"> • 000: "coup de bélier" désactivée • 001: "coup de bélier" activée 	000	000	000	
	P049	Sélection modalité "inversion" (pendant la manœuvre une impulsion inverse le mouvement. L'impulsion suivante fait démarrer le moteur dans le sens inverse).	<ul style="list-style-type: none"> • 000: "inversion" • 001: "pas-à-pas" 	000	000	000	
	P050	PHOTO 1	<p>Fonctionnement entrée PHOTO: si=0 photocellule active en fermeture et avant chaque démarrage; si=1 les photocellules sont toujours habilitées; si=2 les photocellules sont habilitées seulement en fermeture. Une fois habilitée, l'activation de l'entrée PHOTO provoque: l'inversion (pendant la fermeture), l'arrêt (pendant l'ouverture), le blocage (quand le portail est fermé).</p> <p>Si= 3-4-5, le fonctionnement est identique aux valeurs de 0-1-2, mais avec «ferme immédiatement» habilité: dans tous les cas, lors de l'ouverture et/ou le temps de pause, le retrait d'une éventuelle obstacle fait referme la porte automatiquement après un délai fixe de 5 sec.</p>	000	000	000	
	P051	PHOTO 2		<ul style="list-style-type: none"> • 000: photocellule active en fermeture et avant chaque démarrage • 001: photocellules toujours habilitées • 002: photocellules habilitées seulement en fermeture • 003: comme 000, mais avec "ferme immédiatement" habilité • 004: comme 001, mais avec "ferme immédiatement" habilité • 005: Comme 002, mais avec "ferme immédiatement" habilité 	002	002	002

PARAMÈTRES DE FONCTIONNEMENT

	dEF0 Portails Coulissants	dEF 1 Portails Batants	dEF2 Portes Basculantes	dEF3 Barrières	dEF4 Portes sectionnelles
P052	<p>Fonctionnement du contact disponible:</p> <ul style="list-style-type: none"> - Si=1 "voyant portail ouvert fixe" (contact toujours fermé quand le portail est en mouvement ou lorsqu'il est ouvert, il s'ouvre à nouveau uniquement à la fin d'une manœuvre de fermeture). - Si>1 "lumière de courtoisie" (sortie ON pendant chaque mouvement, OFF quand le moteur s'arrête, après le retard établi). 	<ul style="list-style-type: none"> • 001: "lampe témoin fixe" • >001: retard à l'extinction "lampe témoin" (2sec.....255sec) 	000	000	000
P053	<p>Activation recherche des butées même en ouverture: les moteurs s'arrêtent seulement lorsqu'ils trouvent leurs butées, même en ouverture.</p> <p>Attention: Lors de la manœuvre d'urgence, le moteur exécute la première manœuvre en ouverture. E plus, s'il y a les fins de course, le paramètre est forcé à 1.</p>	<ul style="list-style-type: none"> • 000: arrêt en ouverture sur le point mémorisé • 001: arrêt en ouverture sur la butée 	000	000	000
P054	<p>Fonction "démarrage progressif": les moteurs accélèrent progressivement jusqu'à atteindre la vitesse sélectionnée, en évitant des démarrages brusques.</p> <p>Attention: Pour moteurs sans encodeur, le paramètre sera ignoré.</p>	<ul style="list-style-type: none"> • 000: "démarrage progressif" désactivée • 001: "démarrage progressif" activée • 002: "démarrage progressif lent" activé 	000	000	000
P055	<p>Régulation durée de l'inversion sur obstacle (détecté par le capteur anti-écrasement interne ou par l'activation de l'entrée SAFETY/SECURITE): si=0 le moteur exécute l'inversion complète, si>0 indique la durée (formulé en sec) de la course, après l'inversion suite à la présence d'un obstacle pendant l'ouverture.</p>	<ul style="list-style-type: none"> • 000: inversion complète sur obstacle • >000: durée de l'inversion sur obstacle (1sec.....10sec) 	000	000	000
P056	<p>Régulation durée de l'inversion sur obstacle (détecté par le capteur anti-écrasement interne ou par l'activation de l'entrée SAFETY/SECURITE): si=0 le moteur exécute l'inversion complète, si>0 indique la durée (formulé en sec) de la course, après l'inversion suite à la présence d'un obstacle pendant en fermeture.</p>	<ul style="list-style-type: none"> • 000: inversion complète sur obstacle • >000: durée de l'inversion sur obstacle (1sec.....10sec) 	000	000	000
P057	<p>Facilitation de déblocage manuel: Si≠0, après la détection de la butée de verrouillage, le moteur 1 effectue une brève inversion pour soulager la pression sur la butée, et donc pour faciliter le déblocage manuel. La valeur de réglage indique la durée de l'inversion. Si=0 fonction désactivée</p>	<ul style="list-style-type: none"> • 000: Facilitation de déblocage désactivée • >000: Facilitation de déblocage activée avec durée pareil à: (1x25ms.....20x25ms) (1x25ms.....40x25ms) (seulement pour Type 0) 	000	000	000
P058	<p>Régule de la butée d'ouverture: il permet de régler la fin de la course cours de laquelle l'obstacle est interprété comme butée, en bloquant le moteur sans exécuter d'inversion. La valeur est le nombre de tours du rotor.</p>	1.....255	025	020	025
P059	<p>Régule de la butée de fermeture: il permet de régler la fin de la course cours de laquelle l'obstacle est interprété comme butée, en bloquant le moteur sans exécuter d'inversion. La valeur est le nombre de tours du rotor.</p>	1.....255	025	020	025
P060	<p>Régule force moteurs à l'arrivée sur la butée. Si=0, Réglage déshabilité (la valeur de force sur la butée est calculée automatiquement); Si≠0, il indique la valeur (en % de la valeur maximale) de force exercée sur la butée.</p>	0%tot.....100%tot	000	000	000
P061	<p>Non utilisé</p>	/	/	/	/
P062	<p>Fonctionnement sortie électro-serrure: si=0 sortie "boost" pour alimentation électro-serrure art. 110, Si=1 sortie 24V commandée par une entrée ELOCK_IN en modalité impulsive, Si=2 sortie 24V commandée par une entrée ELOCK_IN en modalité pas-à-pas, Si=3 Sortie électrofrein pour moteurs réversibles, Si=4 sortie 24V pour alimentations électro-serrure avec un relais externe, Si=5 sortie 24V pour alimentation électro-aimants pour barrières, Si>5 sortie 24V commandée par une entrée ELOCK_IN en modalité temporisée (la valeur programmée indique le retard d'extinction en seconds).</p>	<ul style="list-style-type: none"> • 000: "Sortie "boost" pour électro-serrure pour art.110 • 001: "Sortie impulsive 24V == max 5W • 002: "Sortie pas-à-pas 24V == max 5W • 003: "Sortie électro-frein pour moteurs réversibles • 004: "Sortie alimentation électro-serrures avec un relais externe • 005: "Sortie alimentation électro-aimants pour barrières • >005: "Sortie temporisée 24V == max 5W (5sec.....255sec) 	000	005	000
P063	<p>Inversion direction de marche : si=1 inverse automatiquement les sorties ouvre/ferme des moteurs et les entrées fins de course ouverture/fermeture, en évitant de modifier les cabalages en cas d'installation du moto-réducteur en position inversée par rapport au standard.</p>	<ul style="list-style-type: none"> • 000: "Installation standard • 001: "Installation inversée 	000	000	000
P064	<p>Multiplicateur compteur manœuvres: il multiplie le nombre des manœuvres suite à la mise à jour du compteur opérations totales. Pour visualiser les valeurs des deux compteur manœuvres, se reporter à la section "Visualisation de l'état des entrées et compteur-manœuvres".</p>	<ul style="list-style-type: none"> • 000: "x100 • 001: "x1000 • 002: "x10000 • 003: "x100000 	000	000	000
P065	<p>Compteur manœuvres maintenance: Si=0 réinitialise le compteur et désactive la demande d'intervention, si>0 indique le nombre de manœuvres (x 500) à effectuer avant que l'armoire de commande exécute un pré-clignotement de 4 secondes additionnelles pour indiquer la nécessité d'entretien supplémentaire. Par exemple: Si P065=050, nombre de manœuvres = 50x500=25000. Attention: Avant de définir une nouvelle valeur du compteur-manœuvres de maintenance, le même doit être réinitialisé en configurant P065 = 0 et, seulement plus tard, P065 = "nouvelle valeur".</p>	<ul style="list-style-type: none"> • 000: "Demande de maintenance: déshabilité • >000: "Nombre de manœuvres (x 500) pour demande de maintenance (1.....255) 	000	000	000
P066	<p>Sélection du fonctionnement sortie clignotant: Si=0 sortie clignotant intermittent; Si=1 sortie clignotant fixe (pour clignotants avec circuit intermittent intérieur).</p>	<ul style="list-style-type: none"> • 000: "sortie clignotant intermittent • 001: "sortie clignotant fixe 	000	000	000

PARAMÈTRES DE FONCTIONNEMENT

				DEF0 Portails Coulissants	DEF1 Portails Battants	DEF2 Portes Basculantes	DEF3 Barrières	DEF4 Portes sectionnelles
P057	SAFETY 1	Fonctionnement entrée SFT: si=0 barre palpeuse toujours active, si=1 barre palpeuse active seulement en fermeture; si=2 barre palpeuse active seulement en fermeture et avant chaque démarrage; si=3 barre palpeuse active seulement en ouverture; si=4 barre palpeuse active seulement en ouverture et avant chaque démarrage; Comme pour la détection d'obstacle électronique, les valeurs d'inversions suite à l'activation des dispositifs de sécurité SFT1 et SFT2, sont sélectionnées par les paramètres P055 (Réglage durée de l'inversion sur obstacle en ouverture) et P056 (Réglage durée de l'inversion sur obstacle en fermeture)	<ul style="list-style-type: none"> • 000: "barre palpeuse toujours activée" • 001: "barre palpeuse active seulement en fermeture" • 002: "barre palpeuse active seulement en fermeture et avant chaque démarrage" • 003: "barre palpeuse active seulement en ouverture" • 004: "barre palpeuse active seulement en ouverture et avant chaque démarrage" 	000	000	000	000	000
P058	SAFETY 2			000	000	000	000	000
P059	Arrêt retardé sur fin de course: le fonctionnement du moteur est arrêté 1,5 sec. après la détection du fin de course. Si pendant ce retard la butée de fermeture est détectée, le fonctionnement du moteur est arrêté immédiatement.		<ul style="list-style-type: none"> • 000: "arrêt retardé sur fin de course désactivée" • 001: "arrêt retardé sur fin de course activée" 	000	000	000	000	000
P070	Réglage de la durée de la puissance maximale au démarrage Attention: si "démarrage progressif lent" activé, le réglage de la durée de la puissance au démarrage est désactivée indépendamment de la valeur dans le paramètre P070.		<ul style="list-style-type: none"> • 000: "durée de la puissance au démarrage désactivée (durée de la puissance au démarrage au niveau minimum)" • 00X: "durée de la puissance au démarrage jusqu'à 1,5 sec (X*6ms)" 	000	000	000	000	000
P071	Non utilisé			/	/	/	/	/
P072	Non utilisé			/	/	/	/	/
P073	Non utilisé			/	/	/	/	/
P074	Non utilisé			/	/	/	/	/
P075	Non utilisé			/	/	/	/	/

OPERATING PARAMETERS

8 MESSAGES AFFICHÉS SUR LE DISPLAY

MESSAGES D'ÉTAT		
Mess.	Description	
----	Portail fermé	
	Portail ouvert	
OPEN	Ouverture en course	
CLOS	Fermeture en course	
STEP	L'armoire attend une commande après une impulsion de start, en mode de fonctionnement pas-à-pas	
BLDC	L'armoire a reçu une impulsion de stop	
RESP	Réinitialisation de la position actuelle: l'armoire de commande vient d'être réinitialisé après une panne de courant ou la porte a dépassé le nombre maximal d'inversions autorisées (80), sans arriver jamais à la butée de fermeture, ou le nombre maximum d'opérations consécutives (3) du dispositif anti-écrasement. La recherche des points de fins de course d'ouverture et après de fermeture en vitesse ralentie a été lancée.	
MESSAGES D'ERREUR		
Mess.	Description	Solutions possibles
ERRP	Erreur de position: La procédure de réinitialisation de la position n'est pas réussie. L'armoire de commande est en attente de commandes.	<ul style="list-style-type: none"> - Assurez-vous qu'il n'y a pas de frictions spécifiques et / ou des obstacles pendant la course; - Donnez une impulsion de START pour initialiser la manœuvre de configuration de la position ; - Vérifiez que l'opération se termine correctement, en aidant manuellement, si nécessaire, la course de la/des porte/s; - Si nécessaire ajustez les valeurs de force et vitesse du/des moteur/s.
ERR3	Photocellules et/ou dispositifs de sécurité extérieurs activés ou en panne.	Vérifiez le bon fonctionnement de tous les dispositifs de sécurité et/ou des photocellules installées.
ERR4	Possible panne dû au circuit de puissance de l'armoire de commande.	Débranchez et branchez le courant. Donnez un ordre d'ouverture, si la signalisation se répète, remplacez l'armoire de commande.
ERR5	Time-out course moteurs: Le /les moteur/s a/ont dépassé le temps de travail maximale (4min) sans s'arrêter jamais.	<ul style="list-style-type: none"> - Donnez une impulsion de START pour initialiser la manœuvre de configuration de la position ; - Vérifiez que l'opération se termine correctement.
ERR6	Time-out détection d'obstacles: Avec le dispositif anti-écrasement désactivé, la présence d'un obstacle qui empêche le mouvement de plus de 10 secondes a été quand même détectée.	<ul style="list-style-type: none"> - Assurez-vous qu'il n'y a pas de frictions spécifiques et / ou des obstacles pendant la course; - Donnez une impulsion de START pour initialiser la manœuvre de configuration de la position ; - Vérifiez que l'opération est terminée avec succès.
ERR7	Mouvement des moteurs non relevé.	<ul style="list-style-type: none"> - Vérifiez le bon branchement des moteurs et leurs encodeurs; - Vérifiez le réglage du paramètre P029 (sélection du moteur, avec ou sans encodeur) et assurez-vous qu'il soit correct. - Si la signalisation se répète, remplacez l'armoire de commande.

FR

9 ESSAI D'INSTALLATION

L'essai est une opération essentielle afin de vérifier la correcte installation du système. **DEA** System résume le fonctionnement correct de toute l'automatisation en 4 phases très simples:

- Assurez-vous que vous vous référez strictement tel que décrit au paragraphe 2 "RÉCAPITULATIF DES AVERTISSEMENTS";
- Effectuez des tests d'ouverture et de fermeture de la porte en vous assurant que le mouvement du vantail correspond à ce que vous aviez prévu. Nous suggérons d'effectuer différents tests pour évaluer la fluidité de la porte et les éventuels défauts de montage ou régulation;
- Vérifiez que tous les dispositifs de sécurités connectés fonctionnent correctement;
- Exécutez la mesure de la force d'impact prévue par la norme EN12445 afin de trouver la régulation qui assure le respect des limites prévues par la norme EN 12453.

10 ÉLIMINATION DU PRODUIT



ATTENTION Conformément à la Directive 2002/96/CE sur les déchets d'équipements électriques et électroniques (DEEE), ce produit électrique ne doit en aucun cas être mis au rebut sous forme de déchet municipal non trié. Veuillez vous débarrasser de ce produit en le renvoyant au point de ramassage local dans votre municipalité, à des fins de recyclage.

NET230N

Cuadro de maniobras universal para motores a 230V Instrucciones de uso y advertencias

Tabla de contenidos

1	Recapitulación Advertencias	55	7	Programación avanzada	65
2	Descripción del producto	56	8	Mensaje visualizados en el Display	71
3	Datos técnicos	56	9	Ensayo de la instalación	71
4	Configuración	57	10	Desmantelamiento del producto	71
5	Conexiones Eléctricas	58			
6	Programación Standard	61			

1 RECAPITULACIÓN ADVERTENCIAS

Leer atentamente: el incumplimiento de las siguientes advertencias puede generar situaciones de peligro.

⚠ ATENCIÓN El uso del producto en condiciones anómalas no previstas por el constructor puede generar situaciones de peligro; respetar las condiciones previstas por las presentes instrucciones.

⚠ ATENCIÓN DEA System recuerda que la elección, la disposición y la instalación de todos los dispositivos y los materiales que constituyen el conjunto completo del cierre deben realizarse cumpliendo las Directivas Europeas 2006/42/CE (Directiva máquinas), 2004/108/CE (compatibilidad electromagnética), 2006/95/CE (equipos eléctricos de baja tensión eléctrica). Para todos los Países extra Unión Europea, además de las normas nacionales vigentes, para un nivel de seguridad suficiente se aconseja también el cumplimiento de las prescripciones contenidas en las antedichas Directivas.

⚠ ATENCIÓN De ninguna forma utilizar el producto en presencia de atmósferas explosivas o en ambientes que pueden resultar agresivos y dañar partes del producto.

⚠ ATENCIÓN Para una seguridad eléctrica adecuada mantener netamente separados (mínimo 4 mm en aire o 1 mm a través del aislamiento), el cable de alimentación 230 V de los cables de bajísima tensión de seguridad (alimentación de los motores, controles, electrocerradura, antena, alimentación de los auxiliares), procediendo, si necesario, a su fijación con abrazaderas adecuadas cerca de las borneras.

⚠ ATENCIÓN Cualquier operación de instalación, mantenimiento, limpieza o reparación de toda la instalación tiene que ser realizada exclusivamente por personal capacitado; siempre trabajar con la alimentación eléctrica seccionada y observar escrupulosamente todas las normas vigentes en el país en que se realiza la instalación en materia de instalaciones eléctricas.

⚠ ATENCIÓN El uso de repuestos no indicados por **DEA System** y/o el remontaje no correcto pueden causar situaciones de peligro para personas, animales y cosas; además pueden causar malfuncionamientos en el producto; siempre utilizar las partes indicadas por **DEA System** y seguir las instrucciones para el montaje.

⚠ ATENCIÓN La evaluación equivocada de las fuerzas de impacto puede ser causa de graves daños en personas, animales o cosas. **DEA System** recuerda que el instalador tiene que comprobar que estas fuerzas de impacto, medidas según lo que indica la norma EN 12445, sean efectivamente inferiores a los límites previstos por la norma EN12453.

⚠ ATENCIÓN La conformidad del dispositivo de detección de obstáculos interno, al cumplimiento de la norma EN12453 está sólo garantizado en combinación con motores provistos de encoger.

⚠ ATENCIÓN Los posibles dispositivos de seguridad externos utilizados para el cumplimiento de los límites de las fuerzas de impacto deben ser conformes con la norma EN12978.

♻ ATENCIÓN En cumplimiento a la Directiva UE 2002/96/CE sobre los desechos de equipos eléctricos y electrónicos (RAEE), este producto eléctrico no debe eliminarse como desecho urbano mixto. Hay que eliminar el producto llevándolo al punto de recolección municipal local para proceder al reciclaje oportuno.